



ИНСТИТУТ ПО ИНФОРМАЦИОННИ И КОМУНИКАЦИОННИ ТЕХНОЛОГИИ

Васил Стефанов Колев

МЕТОДИ ЗА ПОСТРОЯВАНЕ НА УЕЙВЛЕТНИ И МУЛТИУЕЙВЛЕТНИ ФИЛТЪРНИ БАНКИ

ΑΒΤΟΡΕΦΕΡΑΤ

на дисертация

за придобиване на образователната и научна степен "доктор"

по докторска програма

Информатика

професионално направление

4.6. Информатика и Компютърни Науки

Научен ръководител: доц. Румен Андреев

СЪДЪРЖАНИЕ

Увод	4
Глава 1 Обзор и анализ на методите за построяване на уейвлетни и мултиу	ейвлетни
филтърни банки	8
1.1 Въведение	8
1.2 Теория на сплайни и Лежандър полиноми	9
1.3 Теория на филтърните банки	11
1.4 Теория на спектрално разлагане	16
1.5 Теория на базисни функции от сплайни	
1.6 Резултати и изводи	16

Глава 2 Разработване на методи за построяване на функции за мултиуейвлетни
филтърни банки от полиноми и сплайни17
2.1 Ме тоди за построяване на мащабиращи и мултимащабиращи функции 17
2.2 Методи за построяване на уейвлетни и мултиуейвлетни функции
2.3 Резултати и изводи 22

Глава 3 Разработване на методи на спектрално разлагане	23
3.1 Разработване на произведение на матричен филтър	23
3.2 Метод на квадратичните уравнения	24
3.3 Метод на корени на полиномите	24
3.4 Кепстрален метод	24
3.5 Метод на Бауер	24
3.6 Резултати и изводи	26

Глава 4 Разработване на алгоритми за бърз и точен метод на Бауер	27
4.1 Обща теория на бърз метод на Бауер	27
4.2 Разработване на Алгоритъм за бърз метод на Бауер	27
4.3 Методи за решаване на НМУ в БМБ	29
4.4 Бърз метод на Бауер (Скаларен случай)	29
4.5 Бърз метод на Бауер (Векторен случай)	29
4.6 Резултати и изводи	30

Глава 5 Експериментални изследвания на разработените методи за построяване	е на
уейвлетни и мултиуейвлетни филтърни банки	31
5.1 Експериментално изследване и сравнителен анализ на класическия и б	ърз
метод на Бауер за спектрално разлагане	39
5.2 Приложение на ортогонални мултифилтърни банки	39

5.3 Експериментално изследване на модули без умножение за 5/3 филтърна
банка реализирани върху препрограмируема интегрална схема 40
5.4 Резултати и изводи 41

Актуалност на проблема

От края на 80-те години на миналия век уейвлетните функции се наложиха като незаменим инструмент в геодезията, в числения анализ, в теорията на операторите, при обезшумяване и компресия на *N*-D сигнали, извличане на обекти от астрономически изображения, машинно обучение, сортиране на данни, търсене в база данни, анализ на времеви редове, компютърна медицина и др. Съществуват различни техни обобщения: уейвлетни пакети (wavelet packets), риджлети (ridgelets), кривалети (curvelets), сланлети (slantlets), кадри (frames) и др.

От началото на 90-те години съществува обобщение на скаларните уейвлети – това са мултиуейвлетите съдържащи повече от една функции и притежават едновременно свойствата - къса основа, симетрия, и изчезващи моменти от висока степен.

Важна подобласт са ортогоналните мултиуейвлетни филтри, чието разработване изисква мултимащабираща функция да удовлетворява редица условия. Въпреки ограниченията и възникващите трудности, съвременните техонологии налагат прилагане им, което води разработване на нови методи и алгоритми за тяхното развитие.

Мотивация

Съществена трудност е съставянето на методи и алгоритми за разработване на ортогонални мултимащабиращи функции удовлетворяващи по-горе изброени свойства.

Друго голямо предизвикателство е получаването на мултимащабиращи функции като спектрален фактор на спектрално разлагане на произведения на сингулярни матрични филтри с еднократни или многократни нули. Нещо повече, спектралното разлагане на такъв мултифилтър е с големи грешки или дори невъзможно.

Ето защо *основния изследователски въпрос* е свързан с разширяване на уейвлетната и мултиуейвлетната теория и нейното изследване. В този научноизследователски труд са разработени *четири метода* за разработване на скаларни или векторни мащабиращи функции от полиноми и сплайни:

- ✤ Директен метод;
- Метод на смяна на базиса;
- Метод на външното скаларно произведение;
- Бърз метод на Байер за спектрално разлагане.

Първите три метода се основават на базисни функции от полиноми или от различни типове сплайни. Те могат да са експоненциални функции, Лежандър полиноми в интервал [-1,1] или [0,1], кубични или квинтик Ермитови (Hermite) полиноми за интервалите [0,1] и [0,2], Чебишев полиноми от 1 и 2 род, Хаар и Уолш функции, и др.

Четвъртият метод е разработен за получаване на машабиращи (мултимащабиращи) функции от скаларно (матрично) спектрално разлагане притежаващи едновременно свойствата ортогоналност, нулеви моменти, компактен носител, и гладкост. За тази цел е разработен бърз и точен метод на Бауер за спектрално разлагане, позволяващ спектрални фактори да са точни стойности.

Научна постановка на изследването

Обект на настоящата дисертация са мултимащабиращи и мултиуейвлетни функции.

Предмет на научното изследване е разработване на мултимащабиращи и мултиуейвлетни функции и възможни приложения в различни (мулти)филтри.

Цел на дисертационния труд е от направения анализ на състоянието на разглежданата научна област да се разработят методи за построяване на уейвлетни и мултиуейвлетни филтърни банки.

Хипотеза

Идеята за търсене на нови методи за разработване мултуейвлетни филтърни банки е свързана със следната хипотеза, която има два аспекта:

(а) Възможност за получаване им от различни базисни функции (полиноми, сплайни) и чрез прилагане метода на Бауер за спектрално разлагане.

(б) Методите да бъдат явни, прости, и сходими, както и получените филтърни банки (при възможност) да са по-добри характеристики.

Реализацията на хипотезата се доказва чрез верифициране на следните твърдения:

(а) Разработване на методи за построяване на мащабиращи и мултимащабиращи функции от полиноми и сплайни;

(б) Алгоритми за бърз и точен метод на Бауер;

Методология на изследването

Изпълнението на дисертационния труд е съобразено с основните методи за постигане на научно познание - анализ, синтез, сравнение, обобщение, и експериментални изследвания.

Направен е обзор и анализ на методите за разработване на уейвлетни и мултиуейвлетни филтърни банки от гледна точка на математиката и инженерни приложения. На базата на този критичен анализ е поставена целта на научното изследване и е формулирана основната хипотеза.

Разработени са следните методи за построяване на банки.

- Директен метод;
- Метод на смяна на базиса;
- Метод на външното скаларно произведение;
- Бърз метод на Байер за спектрално разлагане.

Главни предимства на първите два метода е, че са прости и явни, докато другите са с поголяма изчислителна сложност.

Избран и обоснован е емперичния подход за прилагането на методите. За неговата реализация са създадени алгоритми, построени са три численни метода, и са проведени

експерименти. Разработени и изследвани са филтърни банки за обработка на 1D и 2D сигнали чиито резултати са систематизирани и анализирани.

Основни задачи на изследването:

- **1.** Да се направят проучване, обзор и критичен анализ на съществуваши методи за построяване на мащабиращи и мултимащабиращи функции;
- **2.** Да се очертаят изследователски възможности при разработване на нови методи за построяване на филтърни банки;
- **3.** Да се предложат нови методи за разработване на мащабиращи и мултимащабиращи функции от полиноми и сплайни;
- 4. Да се дефинират и разработят методи на спектрално разлагане;
- 5. Да се разработят алгоритми за бърз и точен метод на Бауер;
- **6.** Да се синтезира лифтинг схема на филтърната банка на Алперт и проведат експериментални изследвания с разработените методи за построяване на уейвлетни и мултиуейвлетни филтърни банки.

Участие в проекти

Част от приложните резултати в настоящото дисертационно изследване са постигнати и пряко свързани с работата на автора в рамките на следния научно-изследователски проект:

Проект '*Астроинформатика: Обработка и анализ на дигитализирани данни и web- базирано приложение*', финансиран от фонд "Научни изследвания" на МОН по договор № ДО-02-275 (2008 г. – 2012 г.)

Структура на съдържанието

Дисертацията се състои от 5 глави, увод, заключение, и списък на цитираната литература.

В *Увода* са посочени темата, обекта и предмета на дисертационния труд, както и водещата хипотеза. Описана е накратко актуалността на темата и мотивацията за извършване на дисертационното изследване. Поставена е целта и методологията на изследователската работа, както и задачите, чрез които тя да бъде постигната.

Глава 1 е посветена на съществуващи методи за разработване на уейвлетни и мултиуейвлетни филтърни банки. Тя включва теория на базисни функции за полиноми, сплайни, спектрално разлагане, и построяване на скаларни (векторни) филтърни банки.

В Глава 2 се разработват три метода за построяване на мащабираши и мултимащабираши функции от полиноми или сплайн функции – метод на смяна на базиса, директен метод, и метод на скаларното произведение.

Глава 3 описва съществуващи методи за спектрало разлагане. Разработено е задължително условие на гладкост на произведение на матричен филтър. Разработена е мащабиращата функция на Добеши 4 по метод на корени на полиномите. Описана е базова теория за метода на Бауер. Разработено е произведението на филтър на Алперт.

6

В Глава 4 се разработват алгоритми за бърз метод на Бауер и решаване им с три численни метода. За тази цел са разработени *Алгоритъм 1* и *2* и са построени Алперт ортогонална мултифилтърни банки.

Глава 5 е посветена на:

(1) Сравнителен анализ на четирите метода за разработване на мащабиращи и мултимащабиращи функции, на методите на Бауер за мащабиращи функции на Хаар, Добеши 4, и мултимащабираща функция на Алперт;

(2) Експериментално изследване на бързия и точен метод на Бауер за мащабиращите функции на Хаар и Добеши 4;

(3) Изследване на точния метод на БМБ чрез прилагане на *Алгоритъм* 2 за скаларен и шест матрични полиноми;

(4) Изследване на точния метод на БМБ чрез използване на вградени софтуерни функции за седем примера;

(5) Разработване на лифтиг схема на филтър на Алперт в ортогонална мултифилтърна банка за анализ и възстановявяне на изображение с ниво на сиво с различно квантуване на коефициента $\sqrt{3}$. Направен е сравнителен анализ на 3 ортогонални мултифилтърни банки за обезшумяване на изображения с ниво на сиво с размер 256×256 и 512×512 пиксела и адитивен бял Гаусов шум (АБГШ) с дисперсия ($\sigma = 10, 20$);

(6) Сравнителен анализ на ортогонални скаларни и векторни филтри за компресия на изображения от сканирани фотографски плаки.

ГЛАВА 1

ПРЕГЛЕД И АНАЛИЗ НА МЕТОДИТЕ ЗА ПОСТРОЯВАНЕ НА УЕЙВЛЕТНИ И МУЛТИУЕЙВЛЕТНИ ФИЛТЪРНИ БАНКИ

1.1 Въведение

В теория за обработка на сигнали, уейвлети (wavelets) се наричат бързо затихващи функции във времето, или накратко - бързо затихващи вълнички. Чрез математическите операции, транслация (translation) и свиваване/разширяване (dilation), те образуват (пълни) множество от измерими фунции [43], [34], притежаващи свойствата – ортогоналност, нулеви моменти, компактен носител, и гладкост. Възникването им е породено от възможноста за анализ на нестационарни сигнали което изисква честотната характеристика на филтър да зависи от времето. Те се използват чрез базис от функции за построяване на филтърни банки с малък брой коефициенти, изчезващи моменти и добри апроксимационни свойства. Определяне едновременно на пространствените и честотните особенности за даден сигнал се използва за анализ на локални кратковременни сигнали - сигнали с пикове, отсъствие на сигнал, прекъсвания на сигнал, стъпаловидни сигнали и т.н. Тези уникални свойства на уейвлетите ги прави предпочитани пред трансформацията с Фурие функции и привлекателни за компресия на сигнали [3], за икономиката [1], [2], [6], [7], при обработка на говор [13], изображения [4], [5], хранително вкусова промишленост [8] и др.

Важен вид мултифилтри са интерполиращите, чиито коефициенти са точно дискретните стойности на входния сигнал. Техен недостатък е, че не могат да бъдат симетрични/асиметрични.

Важен вид са балансираните мултифилтри и по – новите '*армлеm*' (*armlet*) мултиуейвлети [40], [96], [97], [99], [100], [101], [127], [136].

Друг тип мултиуейвлетни филтърни банки са биортогоналните съдържащи основни и дуални мултифилтри [64], [145].

Главно предимство на мултифилтърната теория е осигоряване възстановяване на сигнал (за сметка на ортогоналноста), добра ефективност (за сметка на гладкоста), и висока степен на апроксимация (за сметка на голям брой нулеви моменти) [57], [130]. Симетрията на функциите позволява симетрично разширяване границите на сигнали. Ортогоналноста води до независими подленти (subbands). Изчезващи моменти от по-висока степен води до представяне на полиноми от по-висока степен с по-малък брой коефициенти. Тези свойства дават гъвкавост линейни пространства при построяване на частично линеен полином (*piecewise polynomial*), например ортогоналната Хаар филтърна банка с компактна основа [49]. Разширяването на такова линейно пространство с полиноми от по-висока степен води до пространство от частично линейни полиноми на *n*-степен с целочислени възли и ортогонален базис. Такова е пространството от *n*-степенни Лежандър частично линейни полиноми и техните целочислени транслации в интервал [-1,1]. Те са използвани за решаване на интегрални уравнения, ОДУ, ЧДУ, и в числения анализ [47], [45].

8

1.2. Теория на сплайни и Лежандър полиноми

1.2.1 Сплайн функции

Думата "*сплайн*" се свързва с апроксимация на гладки, частично - линейни полиномиални функции. Тя е използвана за първи път от Шьонберг (Schoenberg) в [123]. Главната идея е възнинала в авиационната и корабостроителната промишленост от Robin Forrest като "*гълъбарник или таванско стая* (*lofting*)" [21], защото е използвана за построяване на самолетни шаблони чрез поставяне на тънки дървени дъски през точки поставени на пода на голямо дизайнерско таванско помещение, фиг.1.1.



Фиг.1.1 Пример за сплайн (Монтиране на тънка дървена дъска през точки)

От гледна точка на математиката, 'с*плайн*' е *частично линейна* (*piecewise linear*) функция състояща се от полиномиални функции чиято гладкост зависи от броя производни. По-общо, *сплайн е* множество от всички части на полином с определени условия за гладкост необходим за построяването на функция в интервал [a, b]. Сплайни с полиноми от ниска степен се наричат *частично-линейни* и са използвани като интерполиращи функции. Сплайн функции от трета степен са кубичните Ерминови сплайн функции които са често използвани поради C^2 непрекъснатост на функциите преминаващи през две точки със зададени производни.

1.2.1.1 Линеен В - сплайн (функция "Шапка")

Линейният *В* – сплайн (съкратено от базисен сплайн) с коефициенти *а* и *b*

$$L(t) = at + b. \tag{1.1}$$

води до построяване на частично линейната функция "Шапка" (Hat). Тя навсякъде е нулева с изключение на тясната си основа (носител) и средната точка 1. Използва се като линеен интерполант и/или краен елемент. Мащабиращата функция от функцията "Шапка" се състои от три коефициента h_0, h_1, h_2 с равноотдаличени възли на разстояние и се описва с двумащабното уравнение:

$$\phi(t) = h_0 \phi(2t) + h_1 \phi(2t-1) + h_2 \phi(2t-2) \quad . \tag{1.2}$$

1.2.1.2 Кубичен Ермитов сплайн

Ермитовите сплайни функции принадлежат към клас от непълни (*defective*) ^(A) сплайни. Най – често използван е кубичния сплайн състоящ се от полином на степен ≤ 3 с две непрекъснати производни за всеки подинтервал и притежава:

⁽A) Разликата между степента на сплайн и неговата гладкост се нарича *дефект на сплайн*. Например, частично линейна непрекъсната функция (нейната графика е многоъгълна линия) е сплайн от степен едно с дефект 1.

- Непрекъснатост на възел *С*²;

- Минимална крива за *n* частично - линейни кубични функции за *n*+3 точки ;

- Лесно определяне на позицията и производните в началните и крайните точки;

- Добра гладкост с малък брой операции;

Кубичният Ермитов сплайн (КЕС) се използва за интерполация с непрекъснати първи и (възможно прекъсната) втора производна на възлите, за интерполиращи и биортогонални мултиуейвлети филтърни банки. КЕС е полином от трета степен

$$H(t) = at^3 + bt^2 + ct + d$$

за две крайни точки и производни (или тангенти) в тези точки. Сегмент в 1D е показан на фиг.1.2(а) и 3D на фиг. 1.2(б). Това е еквивалетно на интерполация на две точки чрез параметрична кубична крива:

$$H(0) = \mathbf{p}_0 \quad H'(0) = \mathbf{v}_0$$

$$H(1) = \mathbf{p}_1 \quad H'(1) = \mathbf{v}_1$$
(1.3)

където \mathbf{p}_0 и \mathbf{p}_1 са крайните точки, \mathbf{v}_0 , \mathbf{v}_1 са производните на фукцията в точките по косинус направление.

Мултимащабиращата функция на кубичен Ермитов сплайн се определя от четири матрични коефициенти C_0, C_1, C_2, C_3

$$\Phi(t) = \begin{bmatrix} \phi_0(t) \\ \phi_1(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{p}_0 \\ \mathbf{t}_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{C}_0 + \mathbf{C}_1 z^{-1} + \mathbf{C}_2 z^{-2} + \mathbf{C}_3 z^{-3} \end{bmatrix}$$

и може да се използва като краен елемент с (2*r*-1) степен частично-линейни полиноми и (*r*-1) непрекъснати производни.



(a)

Фиг. 1.2 Кубични Ермитови криви; (а) Сегмент със ограничения: крайни точки $\mathbf{p}_0, \mathbf{p}_1$ и тангенти (производни) $\mathbf{v}_0, \mathbf{v}_1$; (б) Определяне на крайните точки и техните

производни;

1.2.2 Лежандър полиноми

Лежандър полиномите са полиноми по *t*-степен, т.е. $1, t, \dots, t^i$ и за интервал [-1,1] образуват неортогонален базис:

$$\phi_r(t) = \sqrt{r + \frac{1}{2}} P_r(t) \,. \tag{1.4}$$

където:

$$P_{0}(t) = 1,$$

$$P_{1}(t) = t,$$

$$P_{2}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - 1)$$

$$(m+1)P_{m+1}(t) = (2m+1)tP_{m}(t) - mP_{m-1}(t)$$
(1.5)

Важно приложение на Лежандър полиномите е възпроизвеждането на полиноми. Например, едночления полином *x*² се представя с първите три Лежандър полиноми:

$$x^{2} = c_{0}P_{0}(t) + c_{1}P_{1}(t) + c_{2}P_{2}(t)$$
(1.6)

където коефициентите са $c_0 = \frac{1}{3}, c_1 = 0, \ \mbox{i} \ c_2 = \frac{2}{3}.$

Друго важни приложения са в мултиуейвлетната теория за интервал [0,1] където Алперт за пръв път е построил ортогонална мултимащабираща функция от първите два Лежандър полинома $P_0(t)$ и $P_1(t)$:

$$\Phi(t) = \begin{bmatrix} \varphi_0 \\ \varphi_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_0 + C_1 z^{-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} P_0(t) \\ P_1(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ \sqrt{3} (2t-1) \end{bmatrix}, \quad (1.7)$$

където C_0 и C_1 са 2×2 матрични коефициенти.

1.3. Теория на скаларни и векторни филтърни банки

1.3.1 Скарални филтърни банки

1.3.1.1 Обща теория

Обща структура на *М*–канална филтърна банка е показана на фиг.1.3. Филтърни банки състоящи се от мащабиращи и уейвелтни функции се нарича *дискретна уейвлетна трансформация* (ДУТ).

За опростяване на входно – изходната връзка на филтърната банка е разгледана 2канална филтърна банка. За входен сигнал *x*(n) тя се описва чрез матричното уравнение:

$$\hat{X}(z) = \frac{1}{2} \Big[H_0(z) F_0(z) + H_1(z) F_1(z) \Big] X(z) + \frac{1}{2} \Big[H_0(-z) F_0(z) + H_1(-z) F_1(z) \Big] X(-z)$$

$$= T(z) X(z) + S(z) X(-z)$$
(1.8)

което в матричен вид е:

$$\hat{X}(z) = \begin{bmatrix} F_0(z) & F_1(z) \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} H_0(z) & H_0(-z) \\ H_1(z) & H_1(-z) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X(z) \\ X(-z) \end{bmatrix}.$$

Произведението $H_0(z)F_0(z)$ се нарича произведение на скаларен (матричен) филтър (scalar (matrix) product filter), полулентов или автокорелационен филтър. Такъв филтър е в основата за намиране чрез спектрално разлагане на мащабиращи или мултимащабиращи функции. От гледна точка на математиката това е пара–Ермитов скаларен (матричен) полином.



Фиг.1.3. Структура на М – канална скаларна филтърна банка

1.3.1.2 Построяване на мащабиращи и уейвлетни функции чрез параметър

Построяването на ортогонални филтърни банки чрез параметър е изследвано в [86], [129], [139]. То се състои от произведения от унитарни матрици:

$$H_{p}(z) = \left[\prod_{i=0}^{L-1} \begin{pmatrix} \cos\phi_{i} & \sin\phi_{i} \\ -\sin\phi_{i} & \cos\phi_{i} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & z^{-1} \end{pmatrix} \right] \begin{pmatrix} \cos\phi_{L} & \sin\phi_{L} \\ -\sin\phi_{L} & \cos\phi_{L} \end{pmatrix}$$
(1.9)

където $\phi_i \in [0,2\pi]$ и $\phi_L[0,\pi]$, чиято структура се нарича *решетъчна структура* (lattice structure). Друга структура на ортогонална филтърна банка чрез параметър която води до директно получаване на коефициентите на мащабиращи и уейвлетни филтри е предложената в [86]:

където *I* е единична матрица, и разработена от автора универсално разлагане на унитарна матрица чрез матрица на Якоби $J(\alpha) = \begin{bmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ \sin \alpha & -\cos \alpha \end{bmatrix}$ в [87]:

$$R(\phi) = \begin{bmatrix} \cos\phi & \sin\phi \\ -\sin\phi & \cos\phi \end{bmatrix} = J(\alpha)J(\beta),$$
(1.11)

където $\beta - \alpha = \phi \mod 2\pi$. Това е еквивалентно на разлагането с тридиагонални матрици:

$$R(\phi) = I - A\left(\frac{\phi}{2}\right) B\left(\frac{\phi}{2}\right) A^{T}\left(\frac{\phi}{2}\right) =$$

$$= I - \sqrt{2} \begin{bmatrix} 0 & \sin\frac{\phi}{2} \\ 1 & -\cos\frac{\phi}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2\cos\frac{\phi}{2} \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ \sin\frac{\phi}{2} & -\cos\frac{\phi}{2} \end{bmatrix}$$
(1.12)

Предимство на предложената параметризация и разлагането на триъгълни матрици е възможноста за хардуерна реализация чрез лифтинг схемата. Автора в [87], [88] е построил

ортогонални мултимащабиращи и мултиуейвлетни функции на базата на горните структури и ортогонални мащабиращи и уейвлетни преместени функции

$$\phi_0(t) = \phi_0(t)
\phi_1(t) = \phi_0(t-2)$$
(1.13)

Примери за прилагане на структурата за директно получаване на коефициентите на мащабиращи и уейвлетни филтри са показани за Хаар и Добеши филтърна банки.

1.3.1.3 Свойства на мащабиращи и уейвлетни функции

По – важни свойства на мащабиращите и уейвлетните функции са:

- За дефиниране на сигнали във временната област се използва функцта $\delta(t)$ и комплексни синусоиди в честотната.
- ✤ Принцип на Хайзенберг (принцип на неопределеност (Uncertainty)) Открит е за първи път през 1927г. от немския физик Вернер Хайзенберг в квантовата механика като време– честотен анализ [67]. Той гласи, че едновременното определяне местоположението на функция по време и честота е несъвместимо и тяхното произведение е < $\frac{1}{4\pi}$. Ако сигнал

$$f(t)$$
 е с единична енергия $\int_{-\infty}^{\infty} f^2(t) dt = 1$ в пространството L^2 , тогава $f^2(t)$ и $|F^2(f)|^2$ могат да бъдат разглеждани като плътностни вероятности, а произведението на техните дисперсии σ_f^2 и σ_t^2 като мярка на обхвата е:

$$\sigma_f^2 \sigma_t^2 \geq \frac{1}{\left(4\pi\right)^2}$$

- Стръмност (Flatness) Това свойство определя възможноста за бърз преход на честотна характеристика от лентата на пропускане към лентата на непропускане. Това води към минимална преходна характеристика като идеалния случай е 0.
- > Симетричност Функцията f(x) е симетрична около точка а ако

$$f(a + x) = f(a - x)$$
 (1.14)

и асиметрична ако

$$f(a + x) = -f(a - x).$$
 (1.15)

Изчезващи моменти (vanishing moments) – Уейвлетна функция с п-изчезващи моменти удовлетворява условието:

$$\int_{-\infty}^{\infty} t^k \psi(t) dt = 0 \text{ sa } 0 \le k < n.$$
(1.16)

и е ортогонална на *n*-1 степен полиноми.

1.3.1.4 Кратномащабен анализ (КМА) [153]

Ключово понятие в уейвлетната теория е вложената (вместената) структура наречена *кратномащабен анализ* (КМА) или *многомащабен анализ* (MMA) (multiresolution analysis (MRA)) състояща се от по – груби и по – финни пространства *V*_i:

$$\ldots \subset V_{-1} \subset V_0 \subset V_1 \subset \ldots, \in L^2(R)$$

← По - грубо пространство

По-финно пространство \rightarrow

КМА притежава следните ствойства:

1. Мащабиране (Scaling) - За всяко j,

функцията $f(t) \in V_{i}$ единствено ако $f(2t) \in V_{i+1}$;

2. Обединение (Inclusion) - За всяко *j* е в сила

$$V_{j} \subseteq V_{j+1};$$

3. Пълнота (Completeness) - Обединението на подпространствата V_j 's е плътно в L^2 :

closure
$$\left\{\bigcup_{j\in Z} V_j\right\} = L^2(R);$$

4. Уникалност (Uniqueness) – Подпространствата V_i не се пресичат:

$$\left\{\bigcap_{j\in Z} V_j\right\} = \{0\}.$$

Следователно, разлагането на функция f(t) на мащабиращи и уейвлетни коефициенти за ниво *j* се описва с уравнението:

$$f(t) = \sum_{n=0}^{N-1} h(n)\phi(t-n) + \sum_{j=1}^{J} \sum_{n=0}^{N-1} g_{2^{j}+n}(n)\psi(2^{j}t-n).$$
(1.17)

1.3.2 Разработване на модули без множител за скаларна филтърна банка

Нова архитектура на 5/3 филтърна банка състояща се от авторски *модули без множител* (multiplierless modules) е разработена в [85]. Всеки модул (за анализ и за възстановявяне) съдържат две програмируеми закъснения (D^m и Dⁿ), 3 регистри (R), и 1 суматор (фиг.1.4).



Фиг.1.4 Авторска обща структура на скаларна филтърна банка

1.3.3 Векторни филтьрни банки (Мултифилтри)

1.3.2.1 Обща теория

Векторните филтърни (мултифилтърни) банки се състоят от четири мултифилтъра, два за анализ и два за възстановяване (синтез). Те са обобщение на скаларни уейвлетни филтърни банки тъй като се състоят от r-мащабиращи $\Phi = [\phi_0, \phi_1, ..., \phi_r]^T$ и r-уейвлетни филтри $\Psi = [\psi_0, \psi_1, ..., \psi_r]^T$ притежаващи едновременно свойствата - ортогоналност, симетрия, компактна основа, и изчезващи моменти.Пример за двуканална мултифилтърна банка е показана фиг. 1.5. Главна особенност на мултифилтрите е необходимоста от *векторизация на* входния сигнал.



Фиг. 1.5 Двуканална мултифилтърна банка

		110		$H_{o}H_{o}$	$H_{O}H_{1}$	H_oG_o	H_oG_i
	HH HG		H₂H₀	$H_{2}H_{2}$	H_2G_0	$H_{i}G_{i}$	
au	aa		$G_{o}H_{o}$	$G_{o}H_{i}$	G_oG_o	G_0G_1	
(a)	GII	3	ത്ര	G1H0	$G_{i}H_{i}$	G_iG_o	G_iG_i
(a)							

Фиг. 1.6 Разлагане на изображение на 1 ниво чрез; (а) скаларен двулентов

филтър
$$\begin{bmatrix} H \\ G \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} H_0, H_1 \\ G_0, G_1 \end{bmatrix}$$
 (4 подленти); (б) двулентов мултифилтър (16 подленти)

Най – простата векторизация е повтарянето на редове, но това увеличава двойно броя на стойностите.

Друга векторизация е разделянето на четни и нечетни последователности, която е съвместима със симетричното разширение на входния сигнал.

В сравнение със скаларната, броя на получените подленти при разлагане чрез векторна филтърна банка е по-голям. Например, при разлагане на изображение за едно ниво чрез скаларна филтърна банка получените подленти (подизображения) са четири, фиг. 1.6(а), докато за мултифилтър са шестнадесет, фиг. 1.6(б).

Векторна филтърна банка се описва с матричното уравнение:

$$\hat{X}(z) = \frac{1}{2} \left[G_0(z) H_0(z) + G_1(z) H_1(z) \right] X(z) + \frac{1}{2} \left[G_0(z) H_0(-z) + G_1(z) H_1(-z) \right] X(-z)$$
(1.18)

където,

X(z)е входния векторен сигнал,

 $H_r(z)$ - са анализиращи мултифилтри, r = 0, 1

 $G_r(z)$ - са възстановявяващи (синтезиращи) мултифилтри, r = 0, 1

 $\hat{X}(z)$ - изходния векторен сигнал.

1.3.2.2 Свойства на мултимащабиращата функция

В тази подглава са разгледани най – важните свойства за мултимащабираща функция:

А. Възпроизвеждане на дискретни полиноми

В. Пре – и пост – филтрация

С. Балансиране

Д. Основа на мултифилтри

Е. Симетрия/антисиметрия на мултимащабиращите и мултиуейвлетните функции

1.4. Теория на спектрално разлагане

Спектралнато разлагане е процес на определяне на минимално фазова функция принадлежаща на $P(e^{j\omega})$ който е произведение от два фактора H(z), и $H^*(z)$ като един от тях трябва да бъде определен, т.е.

$$P(e^{j\omega}) = H(z)H^*(z)$$

В теорията на спетралното разлагане най–важна теоремата на Фейер–Рис (Fejér-Riesz) за положително определени функции. Важноста на тригонометричните полиноми допускащи единствено положителни реални стойности първи отбелязва Фейер в [71], а Рис я доказва в [114]. Така, според теоремата на Фейер– Рис тригонометричен полином *v*(*z*) ≥ 0 и *z* ∈ T :

$$v(z) = \sum_{k=-N}^{N} v_k z^k$$
 (1.55)

е спектрално разложен

$$v(z) = p(z)p^*(z)$$
 (1.56)

на спектрален фактор $p(z) = \sum_{k=0}^{N} p_k z^k$ и неговия комплексно–спрегнат на $p^*(z)$ с коефициенти удовлетворяващи равенството $\overline{v} = v_{-k}$ за всички k. Спекралният фактор е уникален до множител с унитарна константа U(z) [59], [60], т.е.,

$$p_{new}(z) = p(z)U(z)$$
. (1.57)

Теоремата на Фейер–Рис не разглежда спектрално разлагане на многопроменливи полиноми ([53] за контрапримери). От практическо значение за 1D спектрално разлагане е Теорема 3.2 в [121], и за 2D е Теорема 6.2 в [53], и за произволна размерност Теорема 3.1 в [121].

1.5 Теория на базисни функции от сплайни

В подглавата са разгледани разработавнето на, линеен *В* – сплайн, Ермитови сплайн за интервал [0,1], кубичен Ермитов сплайн, и квинтик (*Quintic*) Ермитов сплайн.

1.6. Резултати и изводи

На основата на представените проблеми авторът предлага разработване и разширяване на уейвлетната и мултиуейвлетната теория. От направения обзор следва, че скаларни или векторни филтърни банки могат да се разработват чрез полиноми на Бернщайн (Bernstein), на Лежандър, на кубичен и квинтик Ермитови полиноми, както и чрез линейни и квадратичен *В* сплайни. Това е разгледано в следващата Глава 2.

ГЛАВА 2

РАЗРАБОТВАНЕ НА МЕТОДИ ЗА ПОСТРОЯВАНЕ НА МАЩАБИРАЩИ И МУЛТИМАЩАБИРАЩИ ФУНКЦИИ ОТ ПОЛИНОМИ И СПЛАЙНИ

В тази глава се разработват три метода за директно построяване на мащабиращи и мултимащабиращи функции както и техните допълващи уейвлетни(мултиуейвлетни) функции от полиноми и сплайни. Техните матрични коефициенти са получени от Лежандър полиноми, линеен и квадратичен *B*–сплайн, кубичен и квинтик Ермитов сплайн. За опростяване получаването на функции с основа по–голяма от [0,1] е разработен алгоритъм за пренареждане на коефициентите на функции с основа [0,3] на [0,1].

Важна особеност е, че за разлика от методите на спектрално разлагане (представени в Глава 3 и 4), тези методи водят до директно получаване на мащабиращи или мултимащабиращи функции.

2.1 Методи за построяване на мащабиращи и мултимащабиращи функции

2.1.1 Метод чрез смяна на базиса

Метода чрез смяна на базиса за построяване на мащабиращи или мултимащабиращи функции се състои в построяване на *матрица от коефициентите на базисните функции*. Тя е произведение на мащабираща $\phi(t)$ или мултимащабираща $\Phi(t)$ функция с неособенна матрица А, т.е.

$$A^{-1}A = AA^{-1} = I$$
.

Например, за мултимащабираща функция $\Phi(t)$ това е новата функция:

$$\tilde{\Phi}(t) = A\Phi(t) = \sqrt{2} \sum_{k} AC_k \Phi(2t - k) .$$
(2.1)

Тъй като единичната матрица $I = A^{-1}A$, тогава функцията $\widetilde{\Phi}(t)$ е:

$$\tilde{\Phi}(t) = \sqrt{2} \sum_{k} (AC_{k} \underbrace{A^{-1}}_{l}) A \Phi(2t-k)$$

$$= \sqrt{2} \sum_{k} \underline{\mathbf{H}}_{k} \Phi(2t-k)$$
(2.2)

е с нови матрични коефициенти:

$$\underline{\mathbf{H}}_{k} = AC_{k}A^{-1} \in \mathbf{T}.$$
(2.3)

и основа supp $\Phi(t) = supp \tilde{\Phi}(t)$. За скаларна функция новите скаларни коефициенти са:

$$\underline{h}_k = A h_k A^{-1}. \tag{2.4}$$

2.1.2 Директен метод

Метода се изразява в приравняване на базисната функция с мащабиращата или мултимащабираща функция за определен интервал.

А) Мащабираща функция "Шапка"

Интервал [0,1]

Мащабиращото уравнение се описва с три коефициента:

$$\phi(t) = \sqrt{2} \left(h_0 \phi(2t) + h_1 \phi(2t - \frac{1}{2}) + h_2 \phi(2t - 1) \right).$$

Скаларен коефициент h_0

Първият коефициент лежи в подинтервал [0,1/4]. Чрез приравняването на функцията 'Шапка' с с мащабиращото уравнение $\phi(t) = L_0(t) = 2t$ се получава уравнението:

чието решение е $h_0 = \frac{1}{2\sqrt{2}}$.

Скаларен коефициент h_1

Вторият коефициент лежи в подинтервала [1/4,3/4]. Чрез приравняването на функцията 'Шапка'

$$\begin{split} \phi(t) &= L_0(t) = 2t \\ \phi(2t-1) &= L_0(2t-\frac{1}{2}) = 2(2t-\frac{1}{2}) \\ \phi(2t) &= L_1(2t) = 2-2(2t) \end{split}$$

с мащабиращото уравнение

$$\phi(t) = \sqrt{2} \left(h_0 \phi(2t) + h_1 \phi(2t - 1) \right)$$

$$2t = \sqrt{2} \left(h_0 L_1(2t) + h_1 L_0(2t - \frac{1}{2}) \right)$$

$$2t = \frac{1}{2} L_1(2t) + \sqrt{2} h_1 L_0(2t - \frac{1}{2})$$

$$2t = \frac{1}{2} (2 - 2(2t)) + \sqrt{2} h_1(2(2t - \frac{1}{2}))$$

$$4t - 1 = \sqrt{2} h_1(4t - 1)$$
(2.6)

получаваме втория коефициент $h_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}$.

Скаларен коефициент h_2

Третият коефициент лежи в подинтервала [3/4,1]. Чрез приравняването на функцията '*Шапка*'

$$\phi(t) = L_1(t) = 2 - 2t$$

$$\phi(2t - 1) = L_1(2t - 1) = 2 - 2(2t - 1))$$

с мащабиращото уравнение

$$\phi(t) = \sqrt{2h_2\phi(2t-1)}$$

$$L_1(t) = \sqrt{2h_2L_1(2t-1)}$$

$$2 - 2t = \sqrt{2h_2(2-2(2t-1))}$$

$$= 2\sqrt{2h_2(2-2t)}$$
(2.7)

получаваме третия коефициент $h_2 = \frac{1}{2\sqrt{2}}$.

2.1.3 Метод чрез външното скаларно произведение

Метода чрез външното скаларно произведение използва интеграл на скаларни произведения взависимост от лежащите базисни функции (леви или десни) за определен интервал. Недостатък на метода е неговата изчислителна сложност.

А) Мащабираща функция "Шапка"

Мащабиращата функция "Шапка" е с основа [0, 2]:

$$\phi(t) = \sqrt{2(h_0\phi(2t) + h_1\phi(2t-1) + h_2\phi(2t-2))} \in \mathbf{T}$$

където между скаларните коефициента, h_0 , h_1 и h_2 съществува следната зависимост:

- \succ коефициент h_0 зависи от h_1 ;
- \succ коефициент h_1 зависи от h_0 и h_2 ;
- ▶ коефициент h_2 зависи от h_1 .

За удобство интервала [0,2] се разделя два подинтервала [0,1] и [1,2] (фиг.2.3(а)) както и базисните функции се разделят на (*леви*) и (*десни*) (фиг.2.3(б)) :

- (*леви*) (отбелязани с *L*) за интервал $t \in [0,1]$:

$$\begin{aligned}
\varphi_{L}(t) &= L_{0}(t) = t \\
\varphi_{L}(2t) &= 2t \\
\varphi_{L}(2t-1) &= 2t-1 \\
\varphi_{L}(2t-2) &= 2t-2
\end{aligned}$$
(2.8)

- (*десни*) (отбелязани с R) за интервал $t \in [1,2]$:

$$\phi_{R}(t) = L_{1}(t) = 2 - t$$

$$\phi_{R}(2t) = 2 - (2t)$$

$$\phi_{R}(2t - 1) = 2 - (2t - 1) = 3 - 2t$$

$$\phi_{R}(2t - 2) = 2 - (2t - 2) = 4 - 2t$$
(2.9)

Върху мащабиращото уравнение $\phi(t)$ се прилага дясно умножение с функциите $\phi(2t)$, $\phi(2t-1)$, и $\phi(2t-2)$ за всеки скаларен коефициент. По този начин се образуват три скаларни произведения зависими помежду си:

$$\begin{split} h_{0} &\to \langle \phi(t), \phi(2t) \rangle \\ &= \sqrt{2} \Big[h_{0} \langle \phi(2t), \phi(2t) \rangle + h_{1} \langle \phi(2t-1), \phi(2t) \rangle + h_{2} \langle \phi(2t-2), \phi(2t) \rangle \Big] \\ h_{1} &\to \langle \phi(t), \phi(2t-1) \rangle \\ &= \sqrt{2} \Big[h_{0} \langle \phi(2t), \phi(2t-1) \rangle + h_{1} \langle \phi(2t-1), \phi(2t-1) \rangle + h_{2} \langle \phi(2t-2), \phi(2t-1) \rangle \Big] \\ h_{2} &\to \langle \phi(t), \phi(2t-2) \rangle \\ &= \sqrt{2} \Big[h_{0} \langle \phi(2t), \phi(2t-2) \rangle + h_{1} \langle \phi(2t-1), \phi(2t-2) \rangle + h_{2} \langle \phi(2t-2), \phi(2t-2) \rangle \Big] \end{split}$$
(2.10)

Тъй като $\varphi(2t-2)$ не лежи в интервала на [0,1](фиг. 2.1(а)), тотава $\phi(2t-2) = 0$ и скаларното произведение

$$\langle \phi(2t-2), \phi(2t) \rangle = 0.$$

Подобно, функцията $\varphi(2t)$ не лежи в интервала на [1,2], $\phi(2t) = 0$ (фиг. 2.1(а)) и скаларното произведение:

$$\langle \phi(2t), \phi(2t-2) \rangle = 0$$
.



Фиг. 2.1 Мащабираща функция "Шапка" (а) Линейния сплайн разделен на (леви) $\phi_L(t)$ и (десни) $\phi_R(t)$ (б) Базисни функции разделени на (леви) $\phi_L(t)$ и (десни) $\phi_R(t)$ $\phi_L(2t - \bullet)$ (в черно) и десни $\phi_R(2t - \bullet)$ (в червено);

Следователно, неизвестните коефициенти се получават от системата:

$$[a, b, c] = \sqrt{2}[h_0, h_1, h_2] \begin{bmatrix} q & r & 0 \\ r & q & r \\ 0 & r & q \end{bmatrix}$$
(2.11)

където

$$a = \left\langle \varphi(t), \varphi(2t) \right\rangle = \int_{0}^{\frac{1}{2}} \varphi_{L}(t) \varphi_{L}(2t) dt + \int_{\frac{1}{2}}^{1} \varphi_{L}(t) \varphi_{R}(2t) dt = \int_{0}^{\frac{1}{2}} t(2t) dt + \int_{\frac{1}{2}}^{1} t(2-2t) dt = \frac{1}{4}$$

$$b = \left\langle \varphi(t), \varphi(2t-1) \right\rangle = \int_{\frac{1}{2}}^{1} \varphi_{L}(t) \varphi_{L}(2t-1) dt + \int_{1}^{\frac{3}{2}} \varphi_{R}(t) \varphi_{R}(2t-1) dt = \int_{\frac{1}{2}}^{1} t(2t-1) dt + \int_{1}^{\frac{3}{2}} (2-t)(3t-1) dt = \frac{5}{12}$$

$$c = \left\langle \varphi(t), \varphi(2t-2) \right\rangle = \int_{1}^{\frac{3}{2}} (2-t)(2t-2) dt + \int_{\frac{3}{2}}^{2} (2-t)(4t-2) dt = \frac{1}{4}$$

$$\begin{split} q &= \frac{1}{2} \left\langle \varphi(t), \varphi(t) \right\rangle = \frac{1}{2} \left(\int_{0}^{1} \varphi_{L}(t) \varphi_{L}(t) dt + \int_{1}^{2} \varphi_{R}(t) \varphi_{R}(t) dt \right) = \frac{1}{3} \\ q &= \frac{1}{2} \left\langle \varphi(2t), \varphi(2t) \right\rangle = \frac{1}{2} \left(\int_{0}^{1} \varphi_{L}(2t) \varphi_{L}(2t-1) dt + \int_{1}^{2} \varphi_{R}(2t) \varphi_{R}(2t-1) dt \right) = \frac{1}{3} \\ q &= \frac{1}{2} \left\langle \varphi(2t-1), \varphi(2t-1) \right\rangle = \frac{1}{2} \left(\int_{0}^{1} \varphi_{L}(2t-1) \varphi_{L}(2t-1) dt + \int_{1}^{2} \varphi_{R}(2t-1) \varphi_{R}(2t-1) dt \right) = \frac{1}{3} \\ q &= \frac{1}{2} \left\langle \varphi(2t-2), \varphi(2t-2) \right\rangle = \frac{1}{2} \left(\int_{0}^{1} \varphi_{L}(2t-2) \varphi_{L}(2t-1) dt + \int_{1}^{2} \varphi_{R}(2t-2) \varphi_{R}(2t-1) dt \right) = \frac{1}{3} \\ r &= \left\langle \varphi(2t), \varphi(2t-1) \right\rangle = \left\langle \varphi(2t-1), \varphi(2t) \right\rangle = \int_{\frac{1}{2}}^{1} \varphi_{R}(2t) \varphi_{L}(2t-1) dt \\ = \int_{\frac{1}{2}}^{1} (2-2t)(2t-1) dt = \frac{1}{12} \\ r &= \left\langle \varphi(2t-1), \varphi(2t-2) \right\rangle = \left\langle \varphi(2t-2), \varphi(2t-1) \right\rangle = \int_{\frac{1}{2}}^{\frac{3}{2}} \varphi_{R}(2t-1) \varphi_{L}(2t-2) dt \\ = \int_{1}^{\frac{3}{2}} (3-2t)(2t-2) dt = \frac{1}{12} \end{split}$$

Решение на системата (2.11) са трите скаларни коефициента:

$$[h_0, h_1, h_2] = \frac{1}{\sqrt{2}} \left[\frac{1}{4}, \frac{5}{12}, \frac{1}{4} \right] \left(\frac{1}{12} \left[\frac{4}{1}, \frac{1}{4} \right] \right)^{-1} = \left[\frac{1}{2\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{2\sqrt{2}} \right].$$

2.2 Методи за построяване на уейвлетни и мултиуейвлетни функции

Методите за построяване на мащабиращи и мултимащабиращите функции се използват чрез заместване на базисните функции в:

$$\psi(t) = \sqrt{2} \sum_{0}^{N-1} G_N \varphi(2t - N) \in \mathbf{T}$$
 (2.12)

за построяване на уейвлетни и мултиуейвлетни функции.

За построяване на ортогонална мултиуйвлетна функция е необходимо предварително определени базисни функции ортогонални на мащабиращата или мултимащабиращата функция. Такив пример е филтър на Алперт.

За неортогонална мултиуйвлетна филтърна банка базисните функции са биортогонални на мултимащабиращата функция. Такива примери са кубичния и квинтик *В* – сплайни.

2.3 Резултати и изводи

Представените в *Глава 2* резултати са следствие на изпълнението на изследователски задачи 2 и 3 на дисертацията. Описани са разработването на три метода за директно построяване на мащабиращи и мултимащабиращи функции с коефициенти от Лежандър полиноми, линеен и квадратичен *В* – сплайни, кубичен и квинтик Ермитов сплайни.

Научни резултати, получени при изпълнение на задача 2 и 3:

1. Разработени са три метода за директно получаване на скаларни и векторни функции: метод чрез смяна на базиса [т. 2.1], директен метод [т. 2.2], и метод чрез външното скаларно произведение [т. 2.3].

Научно-приложни резултати получени при изпълнение на задача 2 и 3:

- 1. Разработено е намаляване основата мащабиращи и мултимащабиращи функции от интервал [0,3] и [0,2] на [0,1] [т. 2.1.2].
- Построени са мащабиращи и мултимащабиращи функции от линеен *B* сплайн [т. 2.1.3.1, т. 2.2.1, и т. 2.3.1], квадратичен *B* сплайн (т. 2.1.2.1, т. 2.1.3.2), кубичен Ермитов сплайн [т. 2.1.2.2, т. 2.1.3.3, т. 2.2.2, и т. 2.3.2], квинтик Ермитов сплайн (т. 2.1.3.4), и Лежандър полиноми [т. 2.1.3.5, т. 2.2.3, и т. 2.3.3] чрез използване на разработените метод чрез смяна на базиса, директен метод, и метод чрез външното скаларно произведение.

Следното твърдение доказва постигането на заложеното в хипотезата:

а. Разработени са методи за построяване на мащабиращи и мултимащабиращи функции от полиноми и сплайни.

ГЛАВА 3 РАЗРАБОТВАНЕ НА МЕТОДИ ЗА СПЕКТРАЛНО РАЗЛАГАНЕ

В теорията на сигналите процеса на определяне на минималната фазова функция, принадлежаща към даден спектър на мощност, се нарича *спектрална факторизация*, тъй като спектърът на мощността е продукт на два фактора, H(z), и $H^*(z)$, всеки от които трябва да бъде определен.

В теорията на уейвлетите спектъра на мощност е пара – Ермитов полином които се нарича *филтър на произведение*.

В глава 3 се разработват методи на спектрално разлагане - метод на корени на полиномите, метод на квадратични уравнения, Кепстрален метод, и метод на Бауер. За разлика от другите методи метод на Бауер изисква предварително построено произведението на скаларен (матричен) филтър, т.е. скаларен (матричен) пара–Ермитов полином. За получаване на матричен спектрален фактор (мултимащабираща функция) с желани свойства е необходимо детерминанта да удовлетворява определени условия. Такъв пример е намирането на *Алперт филтър на произведение*.

3.1 Разработване на произведение на матричен филтър

Най-важната част при използване метода на спектрално разлагане е разработването на произведение на пара-Ермитов скаларен (матричен) полином (автокорелационна функция) P(z) удовлетворяващ задължителното условие за гладкост на желани мащабиращи (мултимащабиращи) функции. Той е сингулярен и се състои от $r \times r$ матрични коефициети на степени z, z⁻¹ с реални коефициенти от пръстена $\mathbb{R}^{r \times r}[z, z^{-1}]$. За намирането на желани функции произведението на скаларен (матричен) филтър $P(z) \in \mathbb{R}^{r \times r}[z, z^{-1}]$ е необходимо да удовлетворява условието за полулентов филтър:

$$P(z) + P(-z) = 2I$$
(3.1)

където $P_0 = I$, и $P_{2k} = 0, k \neq 0$. За простота е разгледано разработването на произведение на двуканален матричен филтър на степен m = 1 [89]:

$$P(z) = P_1^T + P_0 + P_1 z, \in \mathbb{R}^{2 \times 2}[z, z^{-1}]$$
(3.2)

с условие за гладкост:

det
$$P(z) = \left(\frac{1+z^{-1}}{2}\right)^k Q(z)$$
 (3.3)

където Q(z) е линейно-фазов полином на k – четна степен. По-голямата гладкост означава повисока степен на P(z) с k – нули на единичната окръжност, т.е. |z|=1 и множителя $(1\pm z^{-1})^k$ в (3.3).

3.2 Метод на квадратичните уравнения

Този метод на спектрално разлагане използва решаване на квадратични уравнения. В резултат на това произведението на скаларен (матричен) филтър p(z) се разлага на спектрален фактор $h(z^{-1})$ и неговия Ермитово спрегнат $h^*(z^{-1})$ [129]:

$$p(z) = p_{-k}z^{-k} + \dots + p_{-2}z^{-2} + p_{-1}z^{-1} + p_{0}$$

+ $p_{1}z + p_{2}z^{2} + \dots + p_{k}z^{k}$
= $h(z^{-1})h^{*}(z^{-1}) = h(z)h(z^{-1})$
= $(h_{0} + h_{1}z^{-1} + h_{2}z^{-2} + \dots + h_{k}z^{-k})(h_{0} + h_{1}z + h_{2}z^{2} + \dots + h_{k}z^{k})$ (3.4)

3.3 Метод на корени на полиномите

Метод на корени на полиномите [31], [129] се изразява в разлагане на произведение на скаларен филтър p(z) (3.4) на неговите корени:

$$p(z) = h(z)h(z^{-1})$$

= $p_k \prod_{i=1}^m (z - z_i)(z - \frac{1}{z_i}) \prod_{i=1}^{k-m} (z - z_i)^2$ (3.5)

където $p_k \neq 0$ и комплексно спрегнатия z^* е корен когато z също е корен.

Главно предимство на метода е специалната структура на разлагания полином.

Главен недостатък е възможноста от прилагане му върху полиноми от ниска степен, обикновенно за $k \le 10$.

3.4 Кепстрален метод

Кепстралният (Cepstral) метод на спектрално разлагане се основава на бързата Фурие трансформация (БФТ). Той изисква предвидени хардуерни или софтуерни рерурси [28], [33], [83], [94], [110]. Използва се за построяване на несиметрични мащабиращи функции. Главната идея е логаритъма на произведението на филтър:

$$\log p(z) = \sum_{-\infty}^{\infty} l_n z^{-n}$$

$$= \left(\frac{l_0}{2} + \sum_{1}^{\infty} l_n z^{-n}\right) + \left(\frac{l_0}{2} + \sum_{1}^{\infty} l_n z^{n}\right).$$
(3.6)

Резултата е сума от два полинома по степените z^k и z^{-k} като коефициентите се изчисляват рекурсивно:

$$h_{0} = \exp(\frac{1}{2}l_{0})$$

$$h_{n} = l_{n}h_{0} + \frac{n-1}{n}l_{n-1}h_{1} + \dots + \frac{1}{n}l_{1}h_{n-1}$$
(3.7)

За да намерим коефициентите $h_0 h_1 \dots h_n$ е необходимо намирането на n+1 коефициенти $l_0 l_1 \dots l_n$.

3.5 Метод на Бауер

В основата на метода на Бауер е *лемата на Фейър–Риз* за матричния случай, която се прилага в математиката [29] и в теорията на управлението [60],[80],[120], [122].

Лема на Фейър-Риз (Матричен Случай):

Ако пара–Ермитов матричен полином $A(z) = \sum_{k=-L}^{L} A_k z^k$ е положително определен за всички $z \in T$,

тогава съществува *n*×*n* полином удовлетворяващ матричното равенство:

$$A(z) = U(z)U^{*}(z)$$
. #

където $U(z) = \sum_{k=0}^{L} U_k z^k$. Тогава разлагането на произведение на скаларен p(z) (матричен P(z)) филтър

$$p(z) = p_{-k}z^{-k} + p_{-k+1}z^{-k+1} + \dots + p_0 + \dots + p_{k-1}z^{k-1} + p_k z^k, \quad p_{-k} = p_k$$

$$P(z) = P_{-k}z^{-k} + P_{-k+1}z^{-k+1} + \dots + P_0 + \dots + P_{k-1}z^{k-1} + P_k z^k, \quad P_{-k} = P_k^T$$
(3.8)

е еквивалетно на Холески разлагане на безкрайна блоково лентова матрица

$$T_{n \times n} = \begin{bmatrix} \ddots & \ddots \\ & P_{-k} & P_{-k+1} & \cdots & P_{k-1} & P_k & & \\ & & P_{-k} & P_{-k+1} & \cdots & P_{k-1} & P_k & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \end{bmatrix} = FF^T$$
(3.9)

където Холески фактора е блоково лентова матрица:

$$F = \begin{bmatrix} \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \\ & C_k^{(n)} & \cdots & C_1^{(n-1)} & C_0^{(n-1)} \\ & & C_k^{(n)} & \cdots & C_1^{(n-1)} & C_0^{(n-1)} \\ & & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \end{bmatrix}.$$
(3.10)

В [23], [24] е описано спектрално разлагане чрез класическия метод Бауер чрез построяване на $(n+1) \times (n+1)$ блокова лентова Тьоплецова матрица с $P_{-1} = P_1^T$:

$$T_{n\times n} = F_{n\times n} F_{n\times n}^{T} = \begin{bmatrix} P_{0} & P_{1} & \cdots & P_{k} \\ P_{-1} & P_{0} & P_{1} & \cdots & P_{k} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \\ P_{-k} & \ddots & \ddots & P_{k} \\ & & & & \vdots \\ & & & & \ddots & P_{1} \\ & & P_{-k} & \cdots & P_{-1} & P_{0} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} C_{0}^{(0)} & & & & \\ C_{1}^{(1)} & C_{0}^{(1)} & & & \\ \vdots & \ddots & & & \\ C_{k}^{(m)} & & C_{0}^{(m)} & & \\ & \ddots & & \ddots & \\ & & C_{k}^{(n)} & \cdots & C_{1}^{(n)} & C_{0}^{(n)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} C_{0}^{(0)} & & & \\ C_{1}^{(1)} & C_{0}^{(1)} & \\ \vdots & \ddots & & \\ C_{k}^{(m)} & & C_{0}^{(m)} & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & C_{k}^{(n)} & \cdots & C_{1}^{(n)} & C_{0}^{(n)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} T_{0}^{(0)} & & & \\ T_{0}^{(1)} & T_{0}^{(1)} & \\ T_{$$

От последния ред на матрицата $F_{\scriptscriptstyle n \times n}$ се определя спектралния фактор:

 $H^{(n)}(z) = C_0^{(n)} + C_1^{(n)} z^{-1} + \dots + C_k^{(n)} z^{-k}$.

3.6 Резултати и изводи

Представените в *Глава 3* резултати са следствие от изпълнението на изследователска задача 4 на дисертацията. Тя включва обзор на методите на спектрално разлагане - метод на корени на полиномите, метод на квадратични уравнения, Кепстрален метод, и метод на Бауер. Разработена е мултимащабираща функция с желани свойства и предварително зададена детерминантата. Разработено е авторско произведение на филтър на Алперт.

Научни резултати, получени при изпълнение на задача 4:

1. Разработено е авторско произведение на филтър на Алперт [т. 3.1].

ГЛАВА 4 РАЗРАБОТВАНЕ НА АЛГОРИТМИ ЗА БЪРЗ И ТОЧЕН МЕТОД НА БАУЕР

За да бъдат получени матрични коефиценти по метода на Бауер за спектрално разлагане са разработени детайлно алгоритми за решаване на НМУ. Затова тази глава е посветена на построяването на два численни алгоритъма - *Алгоритъм 1* и *Алгоритъм 2* чиито прилагане води до решения на НМУ с точни стойности. Също така са показани са разликите между класическия и бърз метод на Бауер.

Спектралното разлагане на произведение на филтър с основа по-голяма от [0,1] увеличава изчислителната сложност. За тази цел е предложено коефициентите на произведение с основа [0,N] да се пренаредят на основа [0,1].

4.1 Обща теория на бърз метод на Бауер

Предимствата на бързия метод на Бауер (БМБ) е избягване построяването и разлагането на Тьоплецова матрица с огромни размери и възможноста спектралните фактори да бъдат с точни коефициенти чрез *символни изчисления* с *Matlab* [92], [93] и *Maple* [90].

За тази целта степента на произведението на филтъра е необходимо да бъде понижена на k=1. За целта коефициентите *P_k* в произведението на филтър на *k*-степен

$$P(z) = P_{-k}z^{-k} + P_{-k+1}z^{-k+1} + \dots + P_0 + \dots + P_{k-1}z^{k-1} + P_kz^k, P_{-1} = P_1^T \in \mathbb{R}^{r \times r}[z, z^{-1}].$$
(4.1)

се пренареждат в два коефициента $\hat{P}_{_{0}}$, и $\hat{P}_{_{-1}}=\hat{P}_{_{1}}^{^{T}}$,

$$\hat{P}(z) = \hat{P}_{-1} z^{-1} + \hat{P}_0 + \hat{P}_1 z.$$
(4.2)

4.2 Построяване на алгоритъм за бърз метод на Бауер

В класическия метод на Бауер за спектрално разлагане главен недостатък Холески разлагане на лентова Тьоплецова матрица $T_{n\times n}$ с огромни размери (>10⁶) състояща се от коефициентите на произведението на скаларен (матричен) филтър. Метода се усложнява за сингулярно произведение на филтър, което води до подлинейна сходимост и спектрални фактори с големи грешки. Това води до разработването на бърз метод на Бауер за скаларно (матрично) спектрално разлагане [90].

За описание на метода е разгледано произведение на матричен филтър на степен k=1. Ако допуснем, че е зададена началната стойност за първия коефициент C_0^0 на мащабиращата функция тогава, първия коефициент на произведението но филтъра е:

$$P_0 = C_0^0 [C_0^0]^T. (4.3)$$

От друга страна, стойностите на матричните коефициент
и $C_0^{(n)}$ и $C_1^{(n)}$ са известни сле
дn-итерация, тогава втория коефициент

$$C_1^{(n+1)} = P_1^T \Big[C_0^{(n)} \Big]^{-T}$$
(4.4)

получен чрез итерациите за $P_1 = C_0^{(n)} [C_1^{(n+1)}]^T$ се замества в първия коефициент:

$$P_0 = C_1^{(n+1)} \left[C_1^{(n+1)} \right]^T + C_0^{(n+1)} \left[C_0^{(n+1)} \right]^T$$
(4.5)

с което се построява нелинейно матрично уравнение (НМУ):

$$C_{0}^{(n+1)} \begin{bmatrix} C_{0}^{(n+1)} \end{bmatrix}^{T} = P_{0} - C_{1}^{(n+1)} \begin{bmatrix} C_{1}^{(n+1)} \end{bmatrix}^{T} = P_{0} - P_{1}^{T} \begin{bmatrix} C_{0}^{(n)} \end{bmatrix}^{-T} \begin{bmatrix} P_{1}^{T} \begin{bmatrix} C_{0}^{(n)} \end{bmatrix}^{-T} \end{bmatrix}^{T}.$$
(4.6)

или

$$C_0^{(n+1)} \left[C_0^{(n+1)} \right]^T = P_0 - P_1^T \left[C_0^{(n)} \right]^{-T} \left[C_0^{(n)} \right]^{-1} P_1 .$$
(4.7)

Това е бърз метод на Бауер [89], [90] в НМУ за n - итерации разработен от автора:

$$X^{(n+1)} = P_0 - P_1^T \left[X^{(n)} \right]^{-1} P_1$$
(4.8)

където

$$X^{(0)} = P_0$$

$$X^{(n)} = C_0^{(n)} [C_0^{(n)}]^T$$
(4.9)

Чрез (4.8) и (4.9) съставени *Алгоритъм 1* - за изчисляване на бърз метод на Бауер и *Алгоритъм 2* (Фиг. 4.1) - за изчисляване на точен метод на Бауер (Фиг. 4.2).

Inputs: $P_0, P_1, ..., P_k$ (Скаларни (Матрични) коефициенти на P(z))

Outputs: $C_0, C_1, ..., C_k$ (Скаларни (Матрични) коефициенти на H(z)) Begin:

If k >1

Построяване на блоково матрици \hat{P}_0 и \hat{P}_1 за понижаване степента на произведението на скаларен (матричен) филтър на k=1; End

Step 1: Намиране на матрицата \hat{X} чрез численно решаване на $\hat{X} = P_0 - P_1^T \hat{X}^{-1} P_1;$

Step 2: Намиране на матрицата \hat{C}_0 като Холески разлагане, т.е.

$$\hat{X} = C_0 C_0^T;$$

Step 3: Намиране на матрицата \hat{C}_1 чрез $\hat{C}_1 = \hat{P}_1 \hat{C}_0^{-T}$; **If** k >1

Извличане на
$$C_0, C_1, \cdots C_k$$
 от \hat{C}_0 и \hat{C}_1 ;

End

End

______ **Inputs:** P_0, P_1, \dots, P_k (Скаларни (Матрични) коефициенти на P(z)) **Outputs:** C_0, C_1, \ldots, C_k (Скаларни (Матрични) коефициенти на H(z)) **Begin: If** k >1 Построяване на блоково матрици \hat{P}_0 и \hat{P}_1 за понижаване степента на произведение на скаларен (матричен) филтър на *k*=1: End Използване на символна алгебра **Step 1:** Построяване на симетричната матрица \hat{X} чрез символни стойности x_{ii} ; Step 2: Построяване и решаване на НМУ чрез нелинейна система от уравнения: $f(\hat{X}) = \hat{X} - \hat{P}_0 + \hat{P}_1^T \hat{X}^{-1} \hat{P}_1 = 0;$ **Step 3:** Намиране на матрицата \hat{C}_0 чрез Холески разлагане на \hat{X} ; **Step 4:** Намиране на матрицата \hat{C}_1 чрез $\hat{C}_1 = \hat{P}_1^T \hat{C}_0^{-T}$; **If** k >1 Извличане на $C_0, C_1, \cdots C_k$ от \hat{C}_0 и \hat{C}_1 ; End End ______ Фиг. 4.2 Алгоритъм 2: Точен метод на Бауер

Всяко решение $X^{(n)}$ за $n \to \infty$ е решение на НМУ за n-итерация, т.е. граничните стойности водят до НМУ:

$$X = P_0 - P_1^T X^{-1} P_1 \tag{4.10}$$

с крайните стойности на коефициентите на матричния фактор:

$$C_{0} \leftarrow X = \lim_{n \to \infty} X^{(n)}$$

$$C_{1} \rightarrow \lim_{n \to \infty} P_{1}^{T} \left[C_{0}^{(n)} \right]^{-T}.$$
(4.11)

Следователно, скаларения (матричния) спектрален фактор е:

$$H(z^{-1}) = C_0 + C_1 z^{-1}$$
(4.12)

4.3 Методи за решаване на НМУ в БМБ

В тази глава са изследвани трите метода за решаване на НМУ:

4.3.1 Метод на фиксираната точка

4.3.2 Метод на Нютон

4.3.3 Чрез използване на ОДАУР

4.4 Бърз метод на Бауер (Скаларен случай)

В тази глава е изследван скаларния случай на БМБ.

4.5 Бърз метод на Бауер (Векторен случай)

В тази глава е изследван векторния случай на БМБ.

4.6 Резултати и изводи

Представените в *Глава 4* резултати са следствие от изпълнението на изследователски задачи 4 и 5 на дисертацията. Тя е посветена на разработване на *Алгоритъм 1* и *Алгоритъм 2* за численното решаване на БМБ. Това е наложено от факта, че класическия метод за спектрално разлагане на сингулярно произведение на скаларен (матричен) филтър изисква построяване на блокова лентова Тьоплецова матрица с огромни размери (>10⁶) и нейното Холески разлагане.

При разработването и изследването на метода БМБ са използвани численните решения на НМУ по метода на неподвижната точка, метода на Нютон, и обобщеното дискретно алгебрично уравнение на Рикати.

Главното предимство на разработения *Алгоритъм2* е възможноста мултимащабиращите функции да бъдат с точни коефициенти, следователно и мултиуейвлетните функции, и да удовлетвояват желани мултифилтърни свойства. Това е верифицирано чрез разработването мултифилтър на Алперт.

Научно – приложни резултати, получени при изпълнение на задача 4 и 5:

1. Разработени е алгоритъм за понижаване степента на произведението на матрични филтри [т.4.1].

2. Разработени са два авторски алгоритъма за бърз метод на Бауер;

(а) Алгоритъм 1 - за изчисляване на бърз метод на Бауер [т.4.2].

(б) Алгоритъм 2 - за изчисляване на точен метод на Бауер [т.4.2].

3. Разработени са *два авторски численни метода* за решаване на НМУ за БПБ и е представена тяхната изчислителна сложност [т.4.3.1] и [т.4.3.2].

4. Приложен е класическия и бърз метод на Бауер за спектрално разлагане на произведението на скаларен филтър [т.4.4] и произведението на матричен филтър на Алперт [т.4.5.1].

5. Разработен са *два авторски варианта* за намиране на симетрични уейвлетни функции на Алперт. [т.4.5.2].

Следните твърдения доказват постигането на заложеното в хипотезата:

(б) Разработване на Алгоритъм 1 е Алгоритъм 2 за бърз и точен Метод на Бауер;

ГЛАВА 5

ЕКСПЕРИМЕНТАЛНИ ИЗСЛЕДВАНИЯ НА РАЗРАБОТЕНИТЕ МЕТОДИ ЗА ПОСТРОЯВАНЕ НА УЕЙВЛЕТНИ И МУЛТИУЕЙВЛЕТНИ ФИЛТЪРНИ БАНКИ

Главата е посветено на експериментално изследване на класическия и бърз метод на Бауер за спектрално разлагане и сравнителен анализ чрез 7 примера, както и построяване мащабиращите функции на Хаар, Добеши4, и мултимащабиращата функция на Алперт. Сравнени са различни приложения на ортогонални мултиуейвлет филтъра за обработка на тестващи изображения с ниво на сиво и изображения от сканирани фотографски плаки. Извършено е експериментално изследване на разработени от автора модули без умножение за биортогонална 5/3 филтърна банка проектирани и реализирани върху препрограмируема интегрална схема.

5.1 Експериментално изследване и сравнителен анализ на класическия и бърз метод на Бауер за спектрално разлагане

5.1.1 Експериментално изследване на класическия метод на Бауер за скаларно спектрално разлагане (мащабираща функция на Хаар)

Произведението на филтъра на Хаар е сингулярен скаларен пара-Ермитов полином с двойна нула на единичната окръжност (z = -1) на степен k = 1,

$$p(z) = \frac{1}{2}z^{-1} + 1 + \frac{1}{2}z$$
(5.1)

Спектралното разлагане произведението (5.1) води до спектралния фактор с точни коефициенти:

$$h_0(z) = \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}} z^{-1}.$$
 (5.2)

Сходимоста на метода на Бауер за спектралното разлагане зависи от сингулярноста на произведението (5.1). Това се очевидно от абсолютната грешка получена за коефициента в диагонала на $n \times n$ блоково лентовата Тьоплецова матрица за ред $n \to 1$

$$\varepsilon_{Haar} = \left| \sqrt{1 + \frac{1}{n}} - \left(1 + \frac{1}{2n} \right) \right|$$
(5.3)

5.1.2 Експериментално изследване на класическия метод на Бауер за скаларно спектрално разлагане (мащабираща функция на Дюбеши 4)

Произведението на филтър на Добеши 4 е сингулярен скаларен пара–Ермитов полином с четворна нула на единичната окръжност (z = -1) на степен на степен k = 3:

$$p(z) = h(z)h(z^{-1})$$

= $\frac{1}{16}(-z^{-3} + 9z^{-1} + 16 + 9z - z^{3}).$ (5.4)
= $-\frac{(1+z)^{4}(z^{2} - 4z + 1)}{16}$

Спектралното разлагане води до добре известния минимално фазов Добеши 4 филтър:

$$h(z) = \frac{1}{4\sqrt{2}} \left[(1+\sqrt{3}) + (3+\sqrt{3})z^{-1} + (3-\sqrt{3})z^{-2} + (1-\sqrt{3})z^{-3} \right].$$
(5.5)

Минималната грешка на произведението на филтъра $\varepsilon_P \approx 1.793 \times 10^{-10}$ е постиганата за *n*=58750, докато минималната грешка за спектрания фактор $\varepsilon_P \approx 1.534 \times 10^{-5}$ е постигната за *n*=65000.

5.1.3 Експериментално изследване на класическия метод на Бауер за матрично спектрално разлагане (мултимащабираща функция на Алперт)

Произведението на филтъра на Алперт е сингулярен матричен пара–Ермитов полином $P(z) \in C^{2 \times 2}[z, z^{-1}]$ с четирикратна нула на единичната окръжност и степен k = 1:

$$P(z) = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{4} \\ -\frac{\sqrt{3}}{4} & \frac{1}{4} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{4} \\ \frac{\sqrt{3}}{4} & \frac{1}{4} \end{bmatrix} z,$$
(5.6)

Грешката на произведението на матричния филтър намалява с пик на n=20375 до стойност $\varepsilon_P \approx 0.699 \times 10^{-15}$, след което се увеличава до $\varepsilon_P=6.19879 \times 10^{-12}$ за n=22500 отново намалява до $\varepsilon_P\approx 0.5967 \times 10^{-15}$ за n=32500.

5.1.4 Експериментално изследване на БМБ

5.1.4.1 Скаларно спектрално разлагане

5.1.4.1 Скаларно спектрално разлагане

А) Мащабираща функция на Хаар

Произведението на филтъра на Хаар (5.1) води до нелинейното уравнение

$$x = p_0 - p^2 x^{-1}$$

= $1 - \frac{1}{4} x^{-1}$ (5.7)

с $x = \frac{1}{2}$. Първият скаларен коефициент се намира от Холески разлагане на $x = h_0^2$:

$$h_0 = \frac{1}{\sqrt{2}}.$$
 (5.8)

Следователно, втория скаларен коефициент е

$$h_1 = p_1 h_0^{-1} = \frac{1}{\sqrt{2}} \,. \tag{5.9}$$

Очевидно, БМБ е прост и елегантен метод за спектрално разлагане с точни стойности на спектралния фактор.

5.1.4.2 Приложения на БМБ за спектрално разлагане

(А) на Алгоритъм 2

5.1.4.2 Приложения на БМБ за спектрално разлагане

(А) Чрез прилагане на Алгоритъм 2

Бързият и точния метод на Бауер са изследвани за седем примери - шест сингулярни или несингулярни произведения на матрични полиноми, и един пример на

произведение на скаларен филтър (табл. 5.1). Всички спектрални фактори са получени с точни стойности.

В един от примерите е разработен нов ортогонален суперкомпакт мултифилтър с по-добра Соболева гладкост $S_{SUP} = 1.28$ отколкото СL мултифилтър $S_{SUP} = 1.06$. Грешките на мащабираща функция и произведение на филтъра се изчисляват с:

$$\begin{split} \boldsymbol{\varepsilon}_{H} &= \| \, \boldsymbol{C}_{0} - \boldsymbol{C}_{0}^{(n)} \, \| \\ \boldsymbol{\varepsilon}_{P} &= \| \, \boldsymbol{P}_{0} - \boldsymbol{C}_{0}^{(n)} [\boldsymbol{C}_{0}^{(n)}]^{T} - \boldsymbol{C}_{1}^{(n)} [\boldsymbol{C}_{1}^{(n)}]^{T} \, \| \, \cdot \, \end{split}$$

Таблица 5.1

Характеристики на произведенията на филтрите – сингулярност и нули на единичната окръжност за примери 1–7

Пример	Сингулярност	Нули на единичната окръжност
1	Не	Няма
2	Да	Две двойни (z = -1)
3	Да	Две двойни (z = ±1)
4	Да	Четирикратна (z = -1)
5	Да	Четирикратна (z = -1)
6	Да	Четирикратна (z = -1)
7	Да	Десетократна (z = -1)

Пример 1: Произведение на несингулярен филтър

Несингулярният пара-Ермитов матричен полином [95]:

$$P(z) = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} z^{-2} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 9 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix} z + \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} z^{2}$$

е с детерминанта det $P(z) = \frac{(2z-1)(2-z)}{z}$ и корени $\frac{1}{2}$, 2. Намаляването на основата на

полинома води до НМУ с $4{\times}4\,$ матрици $\hat{P}_{_{0}}$ и $\hat{P}_{_{1}}$ чието решение е

$$X = \frac{1}{17} \begin{bmatrix} 8 & 2 & -2 & 0 \\ 2 & 145 & 8 & -34 \\ -2 & 8 & 9 & 0 \\ 0 & -34 & 0 & 153 \end{bmatrix}$$

Прилагайки същите стъпки както за предните спектрални разлагания е получен матричния спектрален фактор с точни коефициенти:

$$H(z) = \frac{1}{\sqrt{34}} \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 1 & 17 \end{bmatrix} + \frac{1}{\sqrt{34}} \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -4 \end{bmatrix} z^{-1} + \frac{1}{\sqrt{34}} \begin{bmatrix} 0 & 4 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} z^{-2}.$$

Пример 2: Мащабираща функция на Хаар (Ненормализирана)

Произведението на филтър на Хаар е пара-Ермитов скаларен полином:

$$P(z) = z^{-1} + 2 + z = (1+z)(1+z^{-1}) = \frac{(1+z)^2}{z}$$

с двойна нула на z=-1. Тъй като решението на НМУ е X = 1, спектралния фактор е ненормализирана Хаар мащабираща функция:

$$H(z) = 1 + z^{-1}$$
.

Пример 3: Сингулярен матричен полином

Сингулярния пара-Ермитов матричен полином [61]

$$P(z) = \begin{bmatrix} 6 & 22 \\ 22 & 84 \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 2 & 7 \\ 11 & 38 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 6 & 22 \\ 22 & 84 \end{bmatrix} z$$

е с det $P(z) = -\frac{(z+1)^2(z-1)^2}{z^2}$ и две двойни нули $z = \pm 1$. Решението на НМУ $X = \begin{bmatrix} 1 & 5 \\ 5 & 26 \end{bmatrix}$

води до матричния спектрален фактор с точни стойности:

$$H(z) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 5 & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 7 & 3 \end{bmatrix} z$$

Пример 4: Целочислен мултифилтър [32]

с

Произведението на целочислен матричен филтър е пара- Ермитовия матричен полином:

$$P(z) = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 4 & -\sqrt{2} \\ \sqrt{2} & 0 \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 4 & \sqrt{2} \\ -\sqrt{2} & 0 \end{bmatrix} z$$

det $P(z) = \frac{(1+z^{-1})^4}{8z^2}$ и четирикратна нула. Решението $X = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 2 & \sqrt{2} \\ \sqrt{2} & 2 \end{bmatrix}$ води до

ортогоналната мултимащабираща функция:

$$H(z) = \frac{1}{2} \left(\begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} z^{-1} \right).$$

Целочисленната мултимащабираща функция се получава чрез произведение с матрицата $C = diag(\sqrt{2}, 1)$ [89]:

$$H(z) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} z^{-1}$$

Следователно, допълващата целочисленната мултиуейвлетна функция е:

$$G(z) = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} z^{-1}$$

Пример 5: Нови суперкомпактни мултифилтри [90]

Произведение на матричния CL (Чуи – Лиан) филтър

$$P_{CL}(z) = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 4 & 1+\sqrt{7} \\ -(1+\sqrt{7}) & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 4 & -(1+\sqrt{7}) \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 4 & -(1+\sqrt{7}) \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 4 & -(1+\sqrt{7}) \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 4 & -(1+\sqrt{7}) \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 4 & -(1+\sqrt{7}) \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 4 & -(1+\sqrt{7}) \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} +$$

е с det $P_{CL}(z) = \frac{(4 - \sqrt{7})(1 + z)^4}{32z^2}$ и четирикратна нула. То е получено от CL

мултимащабираща функция в [35]:

$$H_{CL} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{2+\sqrt{7}}{4} \\ 0 & \frac{2-\sqrt{7}}{4} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{3}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & \frac{3}{4} \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} \frac{2-\sqrt{7}}{4} & 0 \\ \frac{2+\sqrt{7}}{4} & 0 \end{bmatrix} z^{-2}.$$

Решението НМУ за P_{CL} е несингулярна матрица $X = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 4 & \sqrt{7} + 1 \\ \sqrt{7} + 1 & 4 \end{bmatrix}$. Първият

коефициент е получен чрез Холески разлагане на X (Приложение 3).

$$C_{0} = \frac{\sqrt{2}}{8} \begin{bmatrix} 4 & 0\\ \sqrt{7} + 1 & \sqrt{8 - 2\sqrt{7}} \end{bmatrix}.$$

Тъй като стойноста $\sqrt{8-2\sqrt{7}}$ може да се представя с два различни множителя:

$$\sqrt{8 - 2\sqrt{7}} = \sqrt{(1 - \sqrt{7})^2}$$
$$= \sqrt{(\sqrt{7} - 1)(\sqrt{7} - 1)} = \sqrt{(1 - \sqrt{7})(1 - \sqrt{7})}$$

тогава получените ортогонални мултимащабиращи функции са две:

(M1)
$$(\sqrt{7}-1)$$
: $H(z) = \frac{\sqrt{2}}{8} \left(\begin{bmatrix} 4 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & \sqrt{7}-1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ -\sqrt{7}-1 & \sqrt{7}-1 \end{bmatrix} z^{-1} \right).$
(M2) $(1-\sqrt{7})$: $H(z) = \frac{\sqrt{2}}{8} \left(\begin{bmatrix} 4 & 0 \\ \sqrt{7}+1 & -(1-\sqrt{7}) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ -\sqrt{7}-1 & -(\sqrt{7}-1) \end{bmatrix} z^{-1} \right)$

като допълващите ортогонални мултиуейвлетни функции са:

(M1)
$$G(z) = \frac{\sqrt{2}}{8} \left(\begin{bmatrix} 0 & 4 \\ -(1-\sqrt{7}) & 1+\sqrt{7} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & -4 \\ 1-\sqrt{7} & 1+\sqrt{7} \end{bmatrix} z^{-1} \right).$$

(M2)
$$G(z) = \frac{\sqrt{2}}{8} \left(\begin{bmatrix} 0 & 4 \\ -(1-\sqrt{7}) & -4 \\ -(1-\sqrt{7}) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & -4 \\ 1-\sqrt{7} & -4 \\ -(1-\sqrt{7}) \end{bmatrix} z^{-1} \right).$$

(M2)
$$G(z) = \frac{\sqrt{2}}{8} \left[\left[-(1-\sqrt{7}) -(1+\sqrt{7}) \right]^{+} \left[1-\sqrt{7} -(1+\sqrt{7}) \right]^{z^{-1}} \right].$$

На фиг. 5.1 са показани новите два мултимащабиращи и мултиуейвлетни функции.



Фиг.5.1 Авторски ортогонални суперкомпактни мултимащабираща $\Phi(t) = [\phi_0, \phi_1]^T$ (*червено*) и мултиуейвлетна функция $\Psi(t) = [\psi_0, \psi_1]^T$ (*синьо*); (a) (П1) (б) (П2)

Пример 6: Мултимащабираща функция на Алперт

Произведението на сингулярния матричен филтър на Алперт е пара-Ермитовия полином

$$P(z) = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 2 & \sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & -1 \end{bmatrix} z^{-1} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 2 & -\sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -1 \end{bmatrix} z$$

с det $P(z) = \frac{z^2(1+z)^4}{16}$ и четирикратна нула. Решението на НМУ, $X = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} 1 & \frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & 1 \end{vmatrix}$ чрез

Холески разлагане води първия матричен коефициент:

$$C_{0} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 0\\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

Вторият матричен коефициент:

$$C_{1} = P_{1}C_{0}^{-T} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & \frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & 1 \end{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}^{-T} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

Пример 7: (Лежандър полином на степен 5)

Произведението на матричен филтър от Лежандър полином на степен 5 е сингулярния пара–Ермитов матричен полином:

$$P(z) = P_0 + P_1 z^{-1}$$
,

където
$$P_0 = I$$
, $P_1 = \frac{1}{256} \begin{bmatrix} 128 & 64\sqrt{3} & 0 & -16\sqrt{7} & 0 \\ -64\sqrt{3} & -64 & 16\sqrt{15} & 16\sqrt{21} & -8\sqrt{3} \\ 0 & -16\sqrt{15} & -112 & -8\sqrt{15} & 24\sqrt{5} \\ -64\sqrt{7} & 16\sqrt{21} & 8\sqrt{35} & -40 & -39\sqrt{7} \\ 0 & 8\sqrt{3} & 24\sqrt{5} & 39\sqrt{7} & 53 \end{bmatrix}$, детерминанта

det $P(z) = \frac{(z+1)^{10}}{z^5 2^{25}}$ и десеткратна нула на единичната окръжност. Решението на НМУ

$$X = \frac{1}{256} \begin{bmatrix} 128 & -64\sqrt{3} & 0 & 16\sqrt{7} & 0 \\ -64\sqrt{3} & 128 & -16\sqrt{15} & 0 & 8\sqrt{3} \\ 0 & -16\sqrt{15} & 128 & -16\sqrt{15} & 0 \\ 16\sqrt{7} & 0 & -16\sqrt{35} & 128 & -21\sqrt{7} \\ 0 & 8\sqrt{3} & 0 & -21\sqrt{7} & 128 \end{bmatrix}$$

води до ортогоналната мултимащабираща функция

$$H(z) = \frac{\sqrt{2}}{32} \left(\begin{bmatrix} 16 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -8\sqrt{3} & 8 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -4\sqrt{15} & 4 & 0 & 0 \\ 2\sqrt{7} & 2\sqrt{21} & -2\sqrt{35} & 2 & 0 \\ 0 & 2\sqrt{3} & 6\sqrt{5} & 3\sqrt{7} & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 16 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 8\sqrt{3} & 8 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4\sqrt{15} & 4 & 0 & 0 \\ -2\sqrt{7} & 2\sqrt{21} & 2\sqrt{35} & 2 & 0 \\ 0 & -2\sqrt{3} & 6\sqrt{5} & -3\sqrt{7} & 1 \end{bmatrix} z^{-1} \right)$$

Численните грешки получени от '*Алгоритъм 1*' за БМБ по метода на неподвижната точка и метода на Нютон за произведението на филтър \mathcal{E}_p и спектралния фактор \mathcal{E}_H за примери 1–7 са показани на фиг.5.2 и фиг.5.3 с изчислителна сложност за двата численни метода на табл.5.2. Резултатите и за двата метода покзват че сходимоста е подлинейна.

Относно броя на итерации за разлагане на сингулярни скаларни или матрични пара– Ермитови полиноми, метода на Нютон изисква няколко, докато метода на неподвижната точка изисква минимум няколко хиляди. Численни грешки за примери 1 – 7 на филтър произведение ε_P и на спектралния фактор ε_H получени по метода на фиксираната точка и метода на Нютон при използване на *Алгоритъм 1* за БМБ на спектрално разлагане показани на Фиг. 5.2 и Фиг. 5.3. Резултатите покзват големите разлики в сходимоста на дват метода и необходимите итерации.

Таблица 5.2

Изчислителна сложност на БМБ чрез метода на неподвижната точка и метода на Нютон за m - степенно произведение на филтър с $r \times r$ матрични коефициенти

Метод	Изчислитерна сложност	Итерации
Метод на неподвижната точка	<i>O</i> ((<i>mn</i>) ³)	Хиляди (не по – малко 5×10 ³)
Метод на Нютон	O((mn) ⁶)	Няколко (по – малко от 50)



Фиг. 5.2. Численни грешки на БМБ по *метод на фиксираната точка* за скаларно и матрично спектрално разлагане в *log–log* формат; (а) ε_P на филтър произведение; (b) ε_H на спектралния фактор;



Фиг. 5.3. Численни грешки на БМБ по *метод на Нютон* за скаларно и матрично спектрално разлагане в *semi–log* формат; (а) ε_P на филтър произведение; (b) ε_H на спектралния фактор;

Б) Чрез използване на вградени софтуерни функции

Бързият и точния метод на Бауер са изследвани за седем примери за решаване на НМУ чрез обобщеното дискретно алгебрично уравнение на Рикати (ОДАУР). Използвани са вградените софтуерни функции за символно пресмятане в Maple ('dare') и Matlab ('dare' и 'idare').

- *Maple* Численните грешки от *Maple* показват, че спектрално разлагане с висока точност се постигна единствено за несингулярен матричен полином (~10¹¹) (*Пример 1*). В случай на сингулярни пара–Ермитови матрични полиноми с многократни нули на единичната окръжност точноста е ~10⁴ (*Примери 4-7*), а случай с двойни нули или различни знаци (т.е. z=±1, *Пример 3*) решението на НМУ е с неправилни стойности. Следователно, използване на вградената функция ('*dare*') в *Maple* е непрепоръчително.
- *Matlab* Численните грешки от *Matlab* показват по–добра точност в R2018a, където се решават примери 1-6 като точноста е по-добра от от *Maple*. Единствено за пример 7 точноста е по– ниска от *Maple*.

5.1.5 Сравнителен анализ на методите на Бауер

Както бе споменато в предишните глави главен недостатък на класическия *метод на Бауер* е необходимоста от Холески разлагането на Тьоплецова матрица с големи размери (*повече от* $n = 65 \times 10^3$). Това е породено от факта, че спектралното разлагане е приложено върху произведения на филтри с кратни и/или многократни нули на единичната окръжност.

Главните *предимства на* БМБ е избягване от построяване на Тьоплецова матрица и получаване на спектралния фактор с точни стойности.

Главен *недостатък* на БМБ е подлинейната сходимоста при разлагане на пара – Ермитови полиноми с кратни и/или многократни нули, което не гарантира получаването на спектрален фактор (произведение на *Добеши 4* функция).

5.2 Приложение на ортогонални мултифилтърни банки

5.2.1 Разработване и приложение на лифтинг схема на филтър на Алперт. Диадична апроксимация на √3 за 2D сигнали

При разработването на хардуерна реализация на мултифилтър е необходимо входния сигнал да се преобразува във векторен както и филтърните коефициенти да бъдат кватувани, т.е. да бъде направена диадична апроксимация. Подходяща структура за реализация на мултифилтър е лифтинг схемата [134]. Тя е разработена за построяване на мултифилтър на Алперт от автора за пръв път в [89].

Лифтинг схемата на анализиращата част с входен вектор $x = \{x_0, x_1, x_2, x_3\}$ се описва чрез уравненията:

$$y_{0} = t_{0}$$

$$y_{1} = t_{1}$$

$$t_{0} = x_{0} + x_{2}$$

$$t_{1} = x_{1} - x_{3}$$

$$t_{2} = x_{2} + \sqrt{3}x_{3}$$

$$y_{3} = \frac{\sqrt{3}}{2}t_{0} + \frac{1}{2}t_{1} - \sqrt{3}t_{2} + t_{3}$$

$$t_{3} = 4x_{3}$$
(5.10)

Лифтинг схемата за възстановяващата част с изходен вектор $\hat{x} = \{\hat{x}_0, \hat{x}_1, \hat{x}_2, \hat{x}_3\}$ се описва чрез уравненията:

$$\hat{x}_{0} = t_{0} - \hat{x}_{2} \qquad t_{0} = y_{0}
\hat{x}_{1} = t_{1} + \hat{x}_{3} \qquad t_{1} = y_{1}
\hat{x}_{2} = t_{2} - \sqrt{3}\hat{x}_{3}, \qquad \text{където} \qquad t_{2} = y_{2} + \frac{1}{2}t_{0} - \frac{\sqrt{3}}{2}t_{1} \qquad (5.11)
\hat{x}_{3} = \frac{t_{3}}{4} \qquad t_{3} = y_{3} - \frac{\sqrt{3}}{2}t_{0} + \frac{1}{2}t_{1} + \sqrt{3}t_{2}$$

5.2.2 Сравнителен анализ на три ортогонални мултифилтри за обезшумяване на изображения с ниво на сиво

Обезшумяването е от най-честите обработки на сигнали. Това е процес на намаляване или отстраняване на адитивен бял Гаусов шум (АБГШ), $e \sim N(0,\sigma^2)$ към оригинален сигнал *s* и получаване на обезшумен сигнал \hat{s} . Запазване характеристиките на оригиналния сигнал изисква прилагане на подходяща техника за обезшумяваване, например, мултиуейвлетната трансформация Θ . Тя концетрира енергията на входния сигнал в няколко уейвлетни коефициента, а енергията на шума в подлентите, която е с Гаусово разпределение. Това дава възможност при зададен праг "мек" или "*твърд*" малките уейвлетни коефициенти да бъдат намалени или анулирани.

Мултиуейвлетна трансформация Θ с пре-филтър M и сигнал с шум $\tilde{s} = s + \mathcal{E}$ се описва с: $\Theta M \tilde{s} = \Theta M s + \Theta M \mathcal{E}$. (5.12) чиято корелация между уейвлетните коефициенти с техните съседни чрез блокове Y_i е:

$$\widetilde{\mathbf{d}}_{k}^{j} = \mathbf{d}_{k}^{j} + \mathbf{f}_{k}^{j}.$$
(5.13)

чрез скаларните стойности $\omega_k^j = \sqrt{(\widetilde{\mathbf{d}}_k^j)^T Y_j^{-1} \widetilde{\mathbf{d}}_k^j}$ върху, които се прилагат [48]:

$$\succ \text{ мек праг} \qquad \qquad \widetilde{\mathbf{d}}_{k}^{j} = \begin{cases} \widetilde{\mathbf{d}}_{k}^{j} \frac{\omega_{k}^{j} - \lambda}{\omega_{k}^{j}}, \omega_{k}^{j} \ge \lambda \\ 0, \omega_{k}^{j} < \lambda \end{cases}$$

$$(5.14)$$

➤ твърд праг
$$\widetilde{\mathbf{d}}_{k}^{j} = \begin{cases} \widetilde{\mathbf{d}}_{k}^{j}, \omega_{k}^{j} \ge \lambda \\ 0, \omega_{k}^{j} < \lambda \end{cases}.$$
(5.15)

Обезшумяването с мек праг води до по-гладки контури и намален ефекта на псевдо–Гибс феномена. Обезшумяването с твърд праг запазва детайлните коефициентите на високите честоти, задържа по–добре локалните характеристеки на контурите в изображението, и е удобен за шум с внезапни промени. Недостатък е появата на псевдо–Гибс феномен.

В това изследване правилата се сравняват два прага "мек" и "*твърд*". Най – висок *PSNR* е получен за твърд праг с мултифилтър на Алперт, докато за мекия праг – с GHM мултифилтър.

5.2.3 Сравнителен анализ на ортогонални скаларни и векторни филтри за компресия на астрономически изображения от сканирани фотографски плаки

Чрез изпозване на скаларните филтърни банки на Хаар и Добеши 4 са построени векторните Хаар–подобен (Haar-like) и Добеши 4– подобен (Daubechies 4-like), които са приложени за компресия на астрономически изображения от сканирани фотографски плаки (СФП) [88]. Качеството на компресия е сравнено чрез СКГ и *ПСШН*.

Компресия с добро качество е постигнато с векторните Хаар– и Добеши 4–подобни филтърни банки. Изключително ефективна компресия е Хаар–подобна филтърна банка до 5 нива на разлагане за изображения със силно негладки области с равномерна интензивност.

В заключение, компресия на астрономически изображения от СФП чрез декорелирация с мултифилтри зависи от пре- и пост-филтрацията, балансираноста, дължината на мултифилтрите, и притежаването на добри мултифилтърни свойства.

5.3 Експериментално изследване на модули без умножение за 5/3 филтърна банка реализирани върху препрограмируема интегрална схема

Авторските модули без умножение са използвани за разработване на биортогонална 5/3 филтърна банка с перфектно възстановяване реализирана върху препрограмируема логическа интегрална схема (ПЛИС) (*Field programmable gate array* (FPGA)) на фирмата Xilinx от сериите Virtex и Spartan които имат интегриран софтуер за проектиране на цифров хардуер.

Хардуерните характеристики на модулите за анализ и възстановяване са показани на табл.5.3. Те са тествани за два сигнала с различни дължини за едно ниво на разлагане и възстановяване [85]. Грешките при възстанвяване са нулеви константи, което доказва, че филтърната банка е перфектно възстановяваща.

Табл. 5.3 Хардуерни FPGA характеристики на модулите без умножение за анализ и възстановяване на биортогонална 5/3 филтърна банка [85]

Модул Анализ	Модул Възстановяване
FPGA: Virtex E xcv200e-pq240-8	FPGA: Spartan2 xc2s150-fg256-6
 # Work frequency (MHz):100 # Registers : 30 8-bit register : 30 # Adders/Subtractors : 5 8-bit subtractor: 1 8-bit adder: 4 	 # Work frequency (MHz) :100 # Registers : 21 9-bit register : 21 # Adders/Subtractors : 6 9-bit adder : 6

5.4 Резултати и изводи

Представените в *Глава 5* резултати са следствие на изпълнението на изследователски задача 6 на дисертацията. Те показват, че *бързия метод на Бауер* за разлика от класическия намира скаларен (матричен) спектрален фактор с точни стойности без Холески разлагане на *n×n* Тьоплецова матрица с големи размери.

За избягване на нежелани дефекти при обработка на изображение с ниво на сиво с балансиран или небалансиран мултифилтър е напълно достатъчно 3-битото квануване на коефициента $\sqrt{3}$.

При обезшумяване на тестови изображения с ниво на сиво балансирания мултифилтър на Алперт, въпреки по–късата си дължина и по–малкия КУ, постига по–високо *ПСШН* в сравнение с GHM и CL мултифилтри. Нещо повече, за изображение '*Lizard*' и балансирания и небалансирания филтър на Алперт показват най–добри *ПСШН*.

Компресията на астрономически изображение на СФП чрез скаларната филтърна банка на Добеши 4 води нисък *ПСШН* поради зависимоста от структурата на цялото изображение.

Компресията с Хаар – подобен (Haar - like) и Добеши – подобен (Daubechies - like) мултифилтърни банки постигат по-високи *ПСШН* за астрономически изображение на СФП с равномерна интензивност и съдържащи локални обекти с големи области.

Научно – приложни резултати, получени при изпълнение на задача 6:

1. Разработени са два нови авторски суперкомпакти ортогонални мултифилтри [т.5.1.4.2(A)].

2. Разработена и изследвана е авторска лифтинг схема на мултифилтър на Алперт с 2- и 3-битово квантуване на √3 за изображение с ниво на сиво [т.5.2.1].

Приложни резултати, получени при изпълнение на задача 6:

1. Изследвани са численните грешки за двата метода на Бауер на мащабиращите функции на Хаар, Добеши4, и мултимащабираща функция на Алперт. [т.5.1]

2. Изследван е БМБ за седем пара-Ерминови полинома чрез използване на числени методи (на неподвижната точка и на Нютон). [т. 5.1.4.2 (A)].

3. Изследвани са численните грешки при решаване НМУ чрез ОДАУР за 14 версии на Matlab ('*dare*' и '*idare*') и Maple 17 ('*dare*'). [т. 5.1.4.2 (Б)]

4. Разработена и изследвана е авторска лифтинг схема на мултифилтърна банка на Алперт с различно квантуване на коефициента √3 за анализ и възстановявяне на изображение с ниво на сиво [т.5.2.1].

5. Изследвани са ортогоналните мултифилтърни банки на CL, GHM, и Алперт за обезшумяване на изображения с ниво на сиво с размер 256×256 и 512×512 пиксела с адитивен бял Гаусов шум (АБГШ) и дисперсия (*σ* = 10, 20). [т.5.2.2]

6. Изследвани са скаларни филтърни банки на Хаар и Добеши, мултифилтрите на Хаар – подобен (Haar-like), Добеши–подобен (Daubechies- like), и GHM при компресия на астрономически изображения от сканирани фотографски плаки (СФП). [т.5.2.3]

7. Реализирани са модулите без умножение върху препрограмируема интегрална схеми на фирмата Xilinx от сериите Virtex и Spartan за перфектно възстановяваща биортогонална 5/3 филтърна банка [т.5.3];

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В дисертацията са изследвани проблеми свързани с нови методи за разработване на мащабиращи или мултимащабиращи функции.

Разработени и изследвани са четири явни и прости метода доказващи хипотезата, че мултфилтърните банки може да бъдат построени от различни базисни функции (полиноми, сплайни) и произведения на матричен филтър чрез спектрално разлагане. Представеният анализ на разработените и приложени методи са нова област на развитие на уейвлетната теория. Той дава възможност да се прилагат и други полиноми и сплайн функции неразгледани в дисертационния труд.

Голямо внимание е обърнато на разработването на бързия метод на Бауер за спектрално разлагане на пара-Ермитови полиноми чрез който се избягва Холески разлагане на Тьоплецова матрица с големи размери. Той е полезен за решаване на многомерни сингулярни пара-Ермитови матрични полиноми както и за намиране на ортогонални мултимащабиращи функции с желана гладкост. Това е доказано с изследване на численните грешки на *Алгоритма 1 и 2* получени по метода на неподвижната точка, метода на Нютон, за 14 версии на Matlab ('*dare*' и '*idare*'), и Maple 17 ('*dare*').

За обезшумяване и компресия на изображения с ниво на сиво и астрономически изображения от сканирани фотографски плаки (СФП) са изследвани скаларните филтърни банки на Хаар и Добеши, ортогонални мултифилтърни банки на Хаар – подобен (Haar - like), Добеши – подобен (Daubechies - like), CL, Алперт, и GHM.

За да може да бъдат лесни и удобни за прилагане, както от студенти така и от научни работници, разработването на четирите метода се основава на основни познания по матричен и функционален анализ, елементарна теория на филтърни банки, и базови познания по Matlab и Maple.

ВЪЗМОЖНОСТИ ЗА БЪДЕЩО РАЗВИТИЕ

Съвременната обработка на сигнали претърпява бързо развитие както в аналоговата така и в дискретната област. В частност уейвлетната теория е основа в много научни изследвания в много области.

Ето защо, ново направление за бъдещо развите са разработените три директни методи за построявяне на мултифилтри както и бързия метода на Бауер за спектрално разлагане на многопроменливи пара–Ермитови матрични полиноми. Включването им в смесени системи за обработка като дълбоко обучение (deep learning), размита логика (fuzzy logic), и др. може да доведе до подобряване на обезшумяваването, компресията, или анализа на едномерни/многомерни сигнали в областа на големите данни.

Друго ново направление за бъдещо развите е разработването и изследването на лифтинг схеми и техните софтуерни или хардуерни реализации на нови ортогонални мултифилтри.

В това научно изследване някои от резултатите са постигнати при обработка на тестови изображения с ниво сиво. Но в съвременният свят и особенно в комуникациите се обработват RGB изображения. Следователно, друго направление за бъдещо развите е разработване и изследване на предимствата и недостатъците на мултифилтрите при обработка на цветни изображение или видео.

НАУЧНИ И НАУЧНО-ПРИЛОЖНИ ПРИНОСИ В ДИСЕРТАЦИОННИЯ ТРУД

Научни приноси

- 1. Разработени са три метода за директно получаване на скаларни и векторни функции: смяна на базиса [т.2.1], директен метод [т.2.2], и метод на външно скаларно произведение [т. 2.3].
- 2. Разработен е авторско произведение на матричен филтър на Алперт [т. 3.1].
- Разработени са два авторски ортогонални мултимащабиращи функци с точни стойности чрез метода на БМБ за спектрално разлагане и техните допълващи ортогонални мултиуейвлетни функци [т. 5.1.4.2 (А)];

Научно – приложни приноси

- Разработени са мащабиращи и мултимащабиращи функции от линеен *B* сплайн [т. 2.1.3.1, т. 2.2.1, и т. 2.3.1], квадратичен *B* – сплайн [т. 2.1.2.1, т. 2.1.3.2], кубичен Ермитов сплайн [т. 2.1.2.2, т. 2.1.3.3, т. 2.2.2, и т. 2.3.2], квинтик Ермитов сплайн [т. 2.1.3.4], и Лежандър полиноми [т. 2.1.3.5, т. 2.2.3, и т. 2.3.3] чрез използване на разработените метод чрез смяна на базиса, директен метод, и метод чрез външното скаларно произведение.
- 2. Разработени са авторски численни метода за решаване на НМУ чрез класическия и бърз метод на Бауер за спектрално разлагане (Алгоритъм 1 за изчисляване на бърз метод на Бауер [т.4.2] и Алгоритъм 2 за изчисляване на точен метод на Бауер [т.4.2]), сравнителен анализ на вградените функции 'dare' и 'idare' в Maple и Matlab за решаване на ОДАУР, и са получени ортогонални мултимащабиращи функции по метода на неподвижната точка и метода на Нютон [т.5.1.4.2(A)], [т.4.3.1] [т.4.3.3], [т.4.4], и [т.4.5.1].
- Разработена и изследвана е авторска лифтинг схема на мултифилтърна банка на Алперт с различно квантуване на коефициента √3 за анализ и възстановявяне на изображение с ниво на сиво [т.5.2.1].
- Реализирани са модулите без умножение върху препрограмируема интегрална схеми на фирмата Xilinx от сериите Virtex и Spartan за перфектно възстановяваща биортогонална 5/3 филтърна банка [т.5.3].

СПИСЪК НА АВТОРСКИТЕ ПУБЛИКАЦИИ И ЦИТИРАНИЯ СВЪРЗАНИ С ДИСЕРТАЦИОННИЯ ТРУД

Kolev V., Multiplierless modules for forward and backward integer wavelet transform, In *Proceedings of the 4th international conference on Computer systems and technologies: e-Learning*, pp. 284-289. 2003. <u>https://doi.org/10.1145/973620.973667</u>

Цитирана в:

1. Bohra A., Izharuddin I., Farooq O. and Ghani F., FPGA based implementation of discrete wavelet transform, Proceeding of the 12-th Inter. Conf. on Aerospace Sciences&Aviation Technology Conference, 29-31 May, vol.12, Article 44, 2007.

2. Akshay N., Harish B. and Dhanorkar S., Multiplierless Design for Multilevel Forward and Inverse 2D Discrete Wavelet Transform, IJCA Proc. on Intern. Conf. and workshop on Emerging Trends in Technology (ICWET), vol. 10, pp. 15 – 21, 2011.

3. Naregalkar A., Harish B., Dhanorkar S., Raju B. L., FPGA implementation of multiplierless 5/3 LeGall discrete wavelet transform using lifting approach, Proc. of the Inter. Conf. & Workshop on Emerging Trends in Technology, February 25-26, pp. 1066-1071, 2011, Mumbai, India.

4. Akshay N., Satish B., and Raju B., Implementation of 3D DWT With 5/3 LeGall Filter For Image Processing, Inter. Journal on Comp. Science and Eng., vol. 4, no.5, pp.729-734, 2012.

Kolev V., *Уейвлет и мултиуейвлетни ортогонални филтри*, Научни трудове на Русенски университет, том 46, серия 3.1, стр. 97 – 101, 2007, ISSN 1311 – 3321.

Kolev V., *Universal representation of orthogonal wavelet and multiwavelet filters*, Втора научна конференция с международно участие, Висше училище – колеж "Телематика", стр. 197 – 214, 2008, ISBN 978–954–8638–51–7

Kolev V. Orthogonal Multifilters Image Processing of Astronomical Images from Scanned Photographic Plates, Proceedings of the 11th International Conference on Computer Systems and Technologies and Workshop for PhD Students in Computing on International Conference on Computer Systems and Technologies, ACM International Conference Proceeding Series 471, pp. 490 – 495, 2010, DOI: 10.1145/1839379

Цитирана в:

1. Alkhidhr H. A., Correspondence between Multiwavelet Shrinkage/Multiple Wavelet Frame Shrinkage and Nonlinear Diffusion, PhD Thesis, University of Missouri – St. Louis, May, 2017.

Kolev V., Cooklev T., Keinert F., *Design of a simple orthogonal multiwavelet filter by matrix spectral factorization*, Circuits, Systems and Signal Processing, vol. 39, pp. 2006 – 2041, 2020, Springer, IF 1.681, SJR 0.39, Q3(WoS), DOI:10.1007/s00034-019-01240-9.

Цитирана в:

1. Gupta G., Xiao X., and Bogdan P., Multiwavelet-based Operator Learning for Differential Equations, M. Ranzato and A. Beygelzimer and P.S. Liang and J.W. Vaughan and Y. Dauphin (Eds), (NeurIPS 2021) NeurIPS: Proceedings of the 34th Advances in Neural Information Processing Systems Conference, December 06 - 14. 2021, Vancouver, Canada, 2021.

2. Gupta G., Dealing with unknown unknowns, PhD Thesis, University of Southern California, 2022. <u>http://guptagaurav.me/docs/dissertation.pdf</u>

3. Yan X., Wu H.-C., Wang Q., Yin C., Li P., Computationally Efficient Multiwavelets Construction Method with New Signal – Dependent - Multiplicity Determination Scheme, Circuits Systems and Signal Processing, vol. 41, pp. 5084–5107, 2022.

4. Geronimo J.S., Woerdeman H.J., and Wong C.Y., The autoregressive filter problem for multivariable degree one symmetric polynomials, Acta Scientiarum Mathematicarum, vol. 89, pp. 509–532, 2023.

5. Yang G., Wu Z., Nie M., Yan X., Jiang F., 基于 CWGAN-SLM 的多小波 OFDM 系统峰均比抑制算法研究(Research on PAPR reduction algorithm based on CWGAN-SLM for multi-wavelet OFDM system), Journal on Communications, vol. 44, no. 4, pp. 99 – 110, 2023.

Kolev V., Cooklev T., Keinert F., *Bauer's Spectral Factorization Method for Low Order Multiwavelet Filter Design*, Journal of Computational and Applied Mathematics, vol. 441, Elsevier, 115713, 2024. IF 2.4, SJR 0.8, **Q1**(WoS), DOI: 10.1016/j.cam.2023.115713

БИБЛИОГРАФИЯ

- Богданова Б., Анализ на финансови времеви редове чрез трансформация с вълнички, Монография,
 Ди Ем Ай Дивелопмънт ЕООД, София, 2015. ISBN 978-954-939-930-1.
- [2] Богданова Б., Недев Б., Анализ на цикличните компоненти на борсовия индекс S&P500 чрез трансформация с вълнички, Икономически и социални алтернативи, брой 4, стр. 95 105, 2019.
- [3] Велчев Ю., Алгоритми за компресия на електрокардиографски сигнали, ТҮ-София, EUT+ Academic Press, 2022, ISBN: 978-619-92237-2-7.
- [4] Манчева В., Даскалов П., Уейвлит базиран подход за синтез на признаци за класифициране на здрави и заразени с Фузариум царевични зърна, Научни трудове на Русенски университет, том 50, серия 3.1, стр. 208 – 215, 2011.
- [5] Методиев К., Определяне на когнитивното натоварване на оператор БЛА чрез измерване разширението на зеницата, Proceedings of 17th Intern. Scientific Conference Space, Ecology, Safety, 20–22 October 2021, Sofia, Bulgaria, стр. 139–144.
- [6] Недев Б., Сплайн-фунциите Теория и приложения, Годишник на Стопанския факултет на СУ "Св. Климент Охридски, том 19, по. 1, pp.129-146, 2020.
- [7] Трифонов Т., Иванов И., Статистически анализ и моделиране чрез уейвлети, сп. Статистика, бр.2, стр. 91-101, 2005.
- [8] Йорданов С., Иванов С., Тодоров Т., Михалев Г., Интелигентна система за окачествяване на хранителни продукти базирана на ESP32 и газови сензори, сп. Информатика и иновативни технологии, по. 2-3, стр. 53–63, 2019.
- [9] Турсунов Д. А., Применение сплайн-вейвлетов для решения интегро-дифференциальных уравнений, Известия АлтГУ., по.1, 2011.
- [10] Турсунов Д. А., Применение кубических мультвейвлетов к численному решению дифференциальных уравнений второго порядка с условием Неймана, Вестник ОшГУ., по 3., 2012.
- [11] Турсунов Д.А., Шумилов Б.М., Кудуев А.Ж., Турсунов Э.А., Мультивейвлеты седьмой степени, ортогональные с производными второго порядка. Вестник ОшГУ, по. 3, 2012.
- [12] Anderson B., Continuity of the spectral factorization operation, Math. Appl. Comput., vol.4, no.2, pp. 139
 156, 1985.
- [13] Узунов А, Детекция на говор в системи за разпознаване на диктори, Дисертация, ИИКТ- БАН, 2020.
- [14] Anderson B., Hitz K., Diem N., Recursive algorithm for spectral factorization, IEEE Trans. Circuits Syst., vol. 21, no.6, pp. 742 750, 1974.
- [15] Alpert B., A class of bases in L^2 for the sparse representation of integral operators, SIAM J. Math. Anal., vol. 24, no.1, pp. 246 262, 1993.
- [16] Alpert B., Beylkin G., Gines D., and Vozovoi L., Adaptive solution of partial differential equations in multiwavelet bases, J. Comput. Phys., vol. 182, no. 1, pp.149-190, 2002.
- [17] Ahlberg, Nielson, and Walsh, The Theory of Splines and Their Applications, 1967.
- [18] Arnold W.I., Laub A.J., Generalized eigenproblem algorithms and software for algebraic riccati equations, Proc. IEEE, vol. 72, pp. 1746 – 1754, 1984.
- [19] Birkhoff D., Fluid dynamics, reactor computations, and surface representation, in "A History of Scientific Computation", S. Nash, Ed., 1990.
- [20] Barclay S., Continuity of the spectral factorization mapping, J. Lond. Math. Soc.,vol. 2,no. 70, pp. 763– 779, 2004.

- [21] Bartels, Beatty, and Barsky, An Introduction to splines for use in computer graphics and geometric modeling, 1987.
- [22] Battle G., A block spin construction of ondelettes, part I: Lemarid functions, Comm. Math. Phys., vol. 110, pp. 601 – 615, 1987.
- [23] Bauer F.L., Ein direktes iterations verfahren zur Hurwitz-zerlegung eines polynoms, Archiv Elektrische Uebertragung, vol. 9, pp. 285–290, 1955.
- [24] Bauer F.L., Beitrage zur entwicklung numerischer verfahren fur programmgesteuerte rechenanlagen, II. Direkte faktorisierung eines polynoms. Sitzung Bericht Bayerischen Akademische Wissenschaften, pp. 163–203, 1956.
- [25] Beylkin G., Coifman R., Rokhlin V., Fast wavelet transforms and numerical algorithms. I, Comm. Pure Appl. Math., vol. 44, pp. 141 183, 1991.
- [26] Birkhoff G. and de Boor C., Piecewise polynomial interpolation and approximation, Approximation of Functions (H. L. Garabedian, ed.), Elsevier, New York, pp. 164 – 190, 1965.
- [27] Boche H. & Pohl V., Calculating the spectral factorization and outer functions by sampling-based approximations Fundamental limitations, Journal of Approximation Theory, vol. 257, 105450, 2020.
- [28] Bogert B. P., Healy J. R. and Tukey J. W, The quefrency analysis of time series for echoes cepstrum, pseudo-autocovariance, cross-cepstrum, and saphe cracking, Proc. of the Symposium on Time Series Analysis, pp. 209-243, 1963.
- [29] Callier F.M., On polynomial spectral factorization by symmetric extraction, IEEE Trans. Autom. Control, vol. 30, no. 5, pp. 453 464, 1985.
- [30] Charoenlarpnopparut C., One-dimensional and multidimensional spectral factorization using Gröbner basis approach. in Asia-Pacific Conference on Communications (2007), pp. 201 204, 2007.
- [31] Chen X. and Parks T. W., Design of optimal minimum phase FIR filters by direct factorization, Signal Processing, vol. 10, pp. 369 383,1986.
- [32] Cheung K.-W., Cheung C.-O., Po L.-M., Novel multiwavelet-based integer transform for lossless image coding, in ICIP'99, vol. 1, pp. 444–447, Kobe, Japan, 1999.
- [33] Childers D.G., Skinner D.P., Kemerait R.C., The cepstrum: a guide to processing, Proc.of the IEEE, vol.65, no 10, pp. 1428 1443, 1977.
- [34] Chui C., Introduction in wavelets, Elsevier, Academic Press, 2001.
- [35] Chui C.K. and Lian J., A study on orthonormal multiwavelets, J. Appl. Numer. Math., vol. 20, pp. 272–298, 1996.
- [36] Chui C. K, and J. Wang, A cardinal spline approach to wavelets, Proceedings of the American Mathematical Society, vol. 113, no. 3, pp. 785 793, 1991.
- [37] Cohen A., Daubechies I., P.Vial, Wavelets on the interval and fast wavelet transforms, Appl. Comp. Harmon.Anal., vol.1, pp. 54 81, 1993.
- [38] Cooklev T., Nishihara A., Kato M. and Sabalatsh M., Two channel multifilter banks and multiwavelets, IEEE Int. Conf. ASSP, pp. 2769–2773, 1996.
- [39] Cotronei M., Montefusco L. B., and Puccio L., Multiwavelet analysis and signal processing, IEEE Trans. on Circuits and Systems II, vol. 45, no. 8, pp. 970–987, 1998.
- [40] Cui L. and Cong R., Construction for a class of interpolation multiscaling functions with dilation factor $a \ge 3$, Comp. and Math. with Appl., vol. 56, pp. 2948 2956, 2008.
- [41] Dahmen W., Wavelet methods for PDEs–some recent developments, J. Comput. Appl. Math., vol. 128, pp.133–185, 2001.
- [42] Davis P., B-splines and Geometric design, SIAM News,vol.29, no. 5, 1996.

49

- [43] Daubechies I., Ten Lectures on Wavelets, SIAM, Philadelphia, PA, 1992.
- [44] Daubechies I., Cohen A., Plonka G., Regularity of refinable function vectors, Journal of Fourier Analysis and Applications, vol.3, no. 3, pp. 295 324, 1997.
- [45] Dijkema T.J., Schwab C., and Stevenson R., An adaptive wavelets method for solving high-dimensional elliptic PDEs, Constr. Approx., vol. 30,pp. 423 455, 2009.
- [46] Djokovic I. and Vaidyanathan P. P., On optimal analysis/synthesis filters for coding gain maximization, IEEE Ttrans. On Signal Processing, vol. 44, no. 5, 1996.
- [47] Donoho D.L., Dyn N., and Levin D., Smooth Multiwavelets Duals of Alpert Bases by Moment-Interpolating Refinement, Appl. Comput. Harmon. Anal., vol.9, pp. 166–203, 2000.
- [48] Donoho D.L., Johnstone I.M., Ideal spatial adaption via wavelet shrinkage, Biometrika, vol. 81, no. 3, pp. 425 455, 1994.
- [49] Donovan G.C., Geronimo J.S., and Hardin D.P., Orthogonal polynomials and the construction of piecewise polynomials smooth wavelets, SIAM J. Math. Anal., vol. 30, pp. 1028-1056,1999.
- [50] Donovan G.C., Geronimo J.S., Hardin D.P., and Massopust P.R., Construction of orthogonal wavelets using fractal interpolation functions, SIAM J. Math. Anal., vol.27, pp. 1158–1192, 1996.
- [51] Donovan G.C., Geronimo J.S., and Hardin D.P., Intertwining multiresolution analyses and the construction of piecewise polynomial wavelets, SIAM J. Math. Anal.,vol.27. pp. 1791–1815, 1996.
- [52] Donovan G., Geronimo J. S., Hardin D. H., A class of orthogonal multiresolution analyses in 2D, in
 "Mathematical methods for curves and surfaces", Edited by M. Daehlen, T. Lyche, L. L. Schumaker, pp.99

 110, 1995.
- [53] Dritschel M.A., On factorization of trigonometric polynomials, Integral Equ. Oper. Theory, 49(1), pp. 11–42, 2004.
- [54] Du B., Xu X., Dai X., Minimum-phase FIR precoder design for multicasting over MIMO frequency selective channels. J. Electron. (China), vol. 30, no. 4, pp. 319 327, 2013.
- [55] Garnett J.B., Bounded Analytic Functions, Academic Press, 1981.
- [56] Georgiou T.T., Khargonekar P.P., Spectral factorization of matrix-valued functions using interpolation theory, IEEE Trans. Circuit. Syst., vol.36, no.4, pp.568 574, 1989.
- [57] Geronimo J. S., Hardin D. H. and Massopust P. R., Fractal functions and wavelet expansions based on several scaling functions, J.Approx. Theory, vol. 78, pp. 373–401, 1994.
- [58] Goodman T.N.T., Micchelli CA, Rodriguez G, Seatzu S., Spectral factorization of Laurent polynomials, Advances in Computational Mathematics, vol. 7, pp. 429 – 445, 1997.
- [59] Ephremidze L., Janashia G., Lagvilava E., A new efficient matrix spectral factorization algorithm., SICE Annu. Conf. 2007, pp. 20 – 23, 2007.
- [60] Ephremidze L., Janashia G., and Lagvilava E., A simple proof of the matrix-valued, Fejer-Riesz theorem, Journal of Fourier Analysis and Applic.,15(1), pp.124-127, 2009.
- [61] Ephremidze L., Saied F., Spitkovsky I., On the algorithmization of Janashia-Lagvilava matrix spectral factorization method. IEEE Trans. Inf. Theory, 64(2), pp.728–737, 2018.
- [62] Frazier M. W., An Introduction to wavelets through linear algebra, 1999.
- [63] Hardin D.P., Kessler B., and Massopust P.R., Multiresolution analyses and fractal functions, J. Approx. Theory, vol. 71, pp. 104–120, 1992.
- [64] Hardin D. P., Marasovich J.A., Biorthogonal multiwavelets on [-1,1], Appl. Comput. Harmon. Anal., vol. 7, pp. 34–53, 1999.
- [65] Hardin D. P., and Roach D. W., Multiwavelet prefilters I: orthogonal prefilters preserving approximation order $p \le 2$, IEEE Trans. on Circuits and Systems II, vol.45, no. 8, pp.1106 1112, 1998.

- [66] Heil C., Strang G., and Strela V., Approximation by translates of refinable functions, Numer. Math., vol.73, no.1, pp. 75 94, 1996.
- [67] Heisenberg W., Über den anschaulichen Inhalt der quantentheoretischen Kinematik und Mechanik, Zeitschrift für Physik (in German), vol. 43, no. 3 – 4, pp. 172 – 198, 1927.
- [68] Hildebrandt K., Schulz C., von Tycowicz C., Polthier K., Interactive spacetime control of deformable objects, ACM Trans. on Graph., vol. 31, no. 4, pp. 71:1 71:8, 2012.
- [69] Hsung T.C., Sun M.C., Lun D.P.K., Siu W.C., Symmetric prefilters for multiwavelets, IEE Proc.-Vision, Image and Signal Proc., vol. 150, no. 1, pp. 59 –68, 2003.
- [70] Hsung T.-C., Lun D. P., Shum Y.-H., Ho K. C., Generalized discrete multiwavelet transform with embedded orthogonal symmetric prefilter bank, IEEE Trans. Signal Proc., 1(55), pp. 5619-5629, 2007.
- [71] Fejér L., Über trigonometrische polynome.J. Reine Angew. Math.(Crelles J.),vol.146, pp. 53–82, 1916.
- [72] Jacob B., Winkin J., Zwart H., Continuity of the spectral factorization on a vertical strip, Systems Control Lett., vol. 37, pp. 183 – 192, 1999.
- [73] Jia R.-Q., Liu S.-T. Wavelet bases of Hermite cubic splines on the interval, Advances Computational Mathematics, vol. 25. 2006.
- [74] Jiang Q., On the regularity of matrix refinable functions, SIAM J. Math. Anal., vol.29, pp. 1157–1176, 1998.
- [75] Jiang Q., On the design of multifilter banks and orthogonal multiwavelet bases, IEEE Trans. Signal Proc., vol. 46, no. 12, pp. 3292–3303, 1998.
- [76] Femandes F. and Burrus S., Multiwavelet systems with disjoint multiscaling functions, Proc. Int. Conf. Acoust., Speech, Signal Processing, vol. 3, pp.1205-1208, 1999.
- [77] Femandes F. and Burrus S., *M*-band multiwavelet systems, Proc. IEEE ICASSP, 1999.
- [78] Fischer R.F.H., Sorted spectral factorization of matrix polynomials in MIMO communications. IEEE Trans. Commun., vol. 53, no.6, pp. 945 951, 2005.
- [79] Gan L., Ma K.-K., On minimal lattice factorizations of symmetric-antisymmetric multifilterbanks, IEEE Trans. on Signal Processing, vol. 53, no. 2, pp. 606 621, 2005.
- [80] Hardin D. P., Hogan T. A, and Sun Q., The matrix-valued Riesz lemma and local orthonormal bases in shift-invariant spaces, Advances in Computational Mathematics, 20(4), pp.367-384, 2004.
- [81] Hansen M., Christensen L.P.B., Winther O., Computing the minimum-phase filter using the QL factorization, IEEE Trans. Signal Process., 58(6), pp. 3195 3205, 2010.
- [82] Kalathil S., Elias E., Prototype filter design approaches for near perfect reconstruction cosine modulated filter banks: a review, J. Signal Process. Syst., 81(2), pp.183–195, 2015.
- [83] Kemerait R., Childers D., Signal detection and extraction by cepstrum techniques, IEEE Transactions on Information Theory, vol. 18, no.6, pp. 745 759, 1972.
- [84] Kishore A., Chaitali C., A VLSI architecture for lifting-based forward and inverse wavelet transform, IEEE Transactions on Signal Processing, 50(4), pp.966–977, 2002.
- [85] **Kolev V.,** Multiplierless modules for forward and backward integer wavelet transform, In *Proceedings of the* 4th international conf. on Computer systems and technologies: e-Learning, pp. 284-289. 2003.
- [86] **Коlev V.**, Уейвлет и мултиуейвлетни ортогонални филтри, Научни трудове на Русенски университет, том 46, серия 3.1, стр. 97 101, 2007.
- [87] **Kolev V.**, *Universal* representation of orthogonal wavelet and multiwavelet filters, Втора научна конференция с международно участие, Висше училище колеж "Телематика", стр. 197–214, 2008.
- [88] **Kolev V.** Orthogonal multifilters image processing of astronomical images from scanned photographic plates, Proc. of the 11th Inter.Conf. on Comp. Systems and Technologies and Workshop for PhD Students

in Computing on Inter. Conf. on Comp. Systems and Technologies, ACM Inter. Conf. Proc.Series 471, pp.490–495, 2010.

- [89] **Kolev V.**, Cooklev T., Keinert F., Design of a simple orthogonal multiwavelet filter by matrix spectral factorization, Circuits, Systems and Signal Proc., 39(4),pp.2006–2041, 2020.
- [90] **Kolev V.**, Cooklev T., Keinert F., Bauer's spectral factorization method for low order multiwavelet filter design, Journal of Comp. and Applied Math., vol. 441, 115713, 2024.
- [91] Koosis P., Introduction to spaces, Cambridge University Press, 1980.
- [92] Konstantinov M., Pasheva V., Petkov P., Numerical Issues in using MATLAB, Числени аспекти при използване на MATLAB, Union of Bulgarian Mathematicians, 41(1), pp. 239 246, 2012.
- [93] Konstantinov M., Todorov V., Pelova G., Boneva J., Using MATLAB in technical universities, Proceedings of the Thirty Ninth Spring Conference of the Union of Bulgarian Mathematicians Albena, April 6–10, pp. 347 – 353, 2010.
- [94] Krein M.G., Integral equations of the half–line with kernel depending upon he difference of the arguments, Uspechi Mat. Nauk., 13(5), pp. 3–120, 1958 (*Russian*); English translation, AMS translations, vol. 22, pp. 163 288. 1962.
- [95] Kucera V., Discrete linear control: The polynomial approach, John Wiley, 1979.
- [96] Lebrun J. and Vetterli M., Balanced multiwavelets: Theory and design, IEEE Trans. Sig. Proc., vol. 46, no.
 4, pp. 1119 1125, 1998.
- [97] Lebrun J., and Vetterli M., High-order balanced multiwavelets: theory, factorization, and design, IEEE Trans. on Sig. Proc., vol.49, no. 9, pp. 1918 1930, 2001.
- [98] Lewis A. S. and Knowles G., A 64 Kb/s video codec using the 2-D wavelet transform, in *Proc. Data Compression Conf.*, Snowbird, UT, 1991.
- [99] Li B. and Peng L., Balanced multiwavelets with interpolatory property, IEEE Trans. Image Proc., vol.20, no. 5, pp. 1450-1457, 2011.
- [100] Li Y. and Yang S., Construction of paraunitary symmetric matrix and parameterization of symmetric and orthogonal multiwavelets filter banks, Acta Math. Sinica, Chinese Series, 53(2), pp. 279 290, 2010.
- [101] Lian J., Armlets and balanced multiwavelets: flipping filter construction, IEEE Trans. on Sig. Proc., vol. 53, issue 5, pp. 1754 1767, 2005.
- [102] Malyshev A.N., On the acceleration of an algorithm for polynomial factorization. Dokl. Math., vol. 88, no.2, pp. 586 – 589, 2013.
- [103] Malyshev A.N., Sadkane M., The Bauer-type factorization of matrix polynomials revisited and extended.Comput. Math. Math. Phys., 58(7), pp. 1025 1034, 2018.
- [104] Massopust P., Ruch D., and Van Fleet P., On the support properties of scaling vectors, Appl. Comp. Harmonic Anal., vol.3, no. 3, pp.229 238, 1996.
- [105] Meyer Y., Ondelettes sur l'intervalle, Rev. Mat. Iberoamericana, vol.7, pp.115–133, 1991.
- [106] Micchelli C. A., Sauer T., Regularity of multiwavelets, Adv.Comp.Math.,vol.7, pp. 455–545, 1997.
- [107] Mohammadi F. and Hosseini M.M., A new Legendre wavelet operational matrix of derivative and its applications in solving the singular ordinary differential equations, Journal of the Franklin Institute, vol. 348, no. 8, pp. 1787 – 1796, 2011.
- [108] http://www.xilinx.com/webpack/index.htm#MXE
- [109] Moir T.J., Toeplitz matrices for LTI systems, an illustration of their application to Wiener filters and estimators. Int. J. Syst. Sci., vol. 49, no.4, pp. 800 817, 2018.
- [110] Oppenheim A.V., Discrete- time signal processing, Prentice Hall, NJ, 1989.

- [111] Orszag S. A., Spectral methods for problems in complex geometries, Journal of Computational Physics, vol.37, pp.70 92, 1980.
- [112] Plonka G. and Strela V., Construction of multiscaling functions with approximation and symmetry, SIAM J. Math. Anal. Appl, vol. 29, pp. 481 510, 1998.
- [113] Pommaret J.F., Quadrat A., Generalized Bezout identity, Applicable Algebra in Engineering, Communication and Computing, vol. 9, pp. 91 – 116, 1998.
- [114] Riesz F., Über ein problem des Herrn Carathéodory. J. Reine Angew. Math (Crelles J.), vol.146, pp. 83–87, 1916.
- [115] Rissanen J. and Barbosa L., Properties of infinite covariance matrices and stability of optimum predictors, Information Sciences, vol. 1, pp.221 - 236, 1969.
- [116] Rissanen J, Kailath T., Partial realization of random systems, Automatica, vol. 8, pp. 389–396, 1972.
- [117] Rissanen J., Algorithms for triangular decomposition of block Hankel and Toeplitz matrices with application to factoring positive matrix polynomials, Mathematics of Computation, vol.27, pp. 147–154, 1973.
- [118] Rieder P. and Nossek J., Smooth multiwavelets based on two scaling functions, Proc. of the IEEE Inter. Sym. on Time-Frequency and Time-Scale Analysis, pp. 309 – 312, 1996.
- [119] Rieder P., Parameterization of symmetric multiwavelets, Proc.ICASSP,vol.3, pp. 2461-2465, 1997.
- [120] Rosenblum M., and Rovnyak J., Hardy classes and operator theory, Oxford University Press, 1985.
- [121] Rudin W., The extension problem for positive-definite functions. Ill. J. Math., 7(3), pp.532 539, 1963.
- [122] Sayed A. H., Kailath T., A survey of spectral factorization methods, Numerical Linear Algebra with Applications, vol.8, no.6 7, pp. 467 496., 2001.
- [123] Schoenberg, Contributions to the problem of approximation of equidistant data by analytic functions, Quart. Appl. Math., 4(1), pp. 45 – 99 and no.2, pp.112 – 141, 1946.
- [124] Shannon C.E., Communication in the presence of noise, Proc. IRE, 37(1), pp.10–21, 1949.
- [125] Shen L. and Tan H., On a family of orthonormal scalar wavelets and related balanced multiwavelets, IEEE Trans. Signal Processing, vol. 49, issue 7, pp. 1447 - 1452, 2001.
- [126] Shen L. X., Than H.H., and Than J.Y., Symmetric-antisymmetric orthogonal multiwavelets and related scalar wavelet, Appl. Comput. Harmon. Anal., vol. 8, pp. 258 279, 2000.
- [127] Smith M. J. T. and Barnwell III T. P., Exact reconstruction techniques for tree-structured subband coders, IEEE Trans. on ASSP, vol. 34, no. 3, pp. 434 441, 1986.
- [128] Soman K.P., Ramachandran K.I, and Resmi N.G., Insight into wavelets: From theory to practice, New Delhi, 3Ed., 2010.
- [129] Strang G. and Nguyen T., Wavelet and Filter banks, Cambridge Press, 1996.
- [130] Strang G. and Strela V., Short wavelets and matrix dilation equations, IEEE Trans. Signal Processing, vol.45, no. 1, pp. 108 – 115, 1995.
- [131] Strang G. and Strela V., Orthogonal multiwavelets with vanishing moments, J. Optical Engineering, vol.33, no. 7, pp. 2104 - 2107, 1994.
- [132] Strela V., Multiwavelets: Theory and Applications, MIT, 1996.
- [133] Strela V., Walden A. T., Orthogonal and biorthogonal multiwavelets for signal denoising and image compression, SPIE Proceedings, vol. 3391, pp.96 – 107, 1998.
- [134] Sweldens W., The lifting scheme: a construction of second generation wavelets. SIAM J. Math. Anal., vol. 29, no. 2, pp. 511 546, 1998.
- [135] Tan H. H., Shen L. X., and Tham J. Y., New biorthogonal multiwavelets for image compression, *Signal Process.*, vol. 48, pp. 45–65, 1999.

- [136] Tham J., Shen L., Lee S., and H. Tan, Good multifilter properties: A new tool for understanding multiwavelets, Inter. Conf. on Imaging Science Systems and Technology, pp. 52 – 59, 1998.
- [137] Tham J., Shen L., Lee S., and Tan H., A General approach for analysis and application of discrete multiwavelet transforms, IEEE Trans. on Sig. Proc., vol. 48, no. 2, pp. 457 464, 2000.
- [138] Trenas M. A., Opez J. L, and Zapataa E. L., Configurable architecture for the wavelet packet transform, Journal of VLSI Signal Processing, vol.32, no.3, pp.255–273, 2002.
- [139] Vaidyanathan P. P., Multirate systems and filter banks, Prentice-Hall, NJ, 1993.
- [140] Wasin S. and Jianzhong W., Estimating the support of a scaling vector, SIAM J. Matrix Analysis and Applications, vol.18, no. 1, pp. 63-73, 1997.
- [141] Wang Z., McWhirter J.G., Weiss S., Multichannel spectral factorization algorithm using polynomial matrix eigenvalue decomposition, in 49th Asilomar Conference on Signals, Systems and Computers, pp. 1714 – 1718, 2015.
- [142] Wilson G. Factorization of the covariance generating function of a pure moving average process. SIAM Journal on Numerical Analysis, vol. 6, pp. 1 – 7, 1969.
- [143] Wua G., D. Lib, Xiaoa H. and Liuc Z., The *M* band cardinal orthogonal scaling function, Appl. Math. and Comp., vol. 215, no. 9, pp. 3271 – 3279, 2010.
- [144] Xia X. G., Geronimo J. S., Hardin D. P., and Suter B.W., Design of prefilters for discrete multiwavelet transforms, IEEE Trans. on Signal Process., 44(1), pp. 25 35, 1996.
- [145] Yang S.Z., Cheng Z.X., and Wang H.Y., Construction of biorthogonal multiwavelets, Journal Math. Anal. Appl., vol. 276, pp. 1 – 12, 2002.
- [146] Yousefi S. A., Numerical solution of Abel's integral equation by using Legendre wavelets, Applied Mathematics and Computation, vol. 175, no. 1, pp. 574 – 580, 2006.
- [147] Yousefi S. A., Legendre wavelets method for solving differential equations of Lane-Emden type, Applied Mathematics and Computation, 181(2), pp. 1417 - 1422, 2006.
- [148] Yin S.S., Zhou Y., Chan S.C., An efficient method for designing of modulated filter banks with causal stable IIR filters, J. Signal Process. Syst., vol. 78, no.2, pp. 187 – 197, 2015.
- [149] Youla D.C., Kazanjian N.N., Bauer-type factorization of positive matrices and the theory of matrix polynomials orthogonal on the unit circle, IEEE Trans. Circuits Syst., vol. 25, no. 2, pp. 57–69, 1978.
- [150] Young D. M., Garrett Birkhoff and applied mathematics, Notices of the AMS, vol. 44, no. 11, pp. 1446 1449, 1997.
- [151] Zhou D.-X., Interpolatory Orthogonal multiwavelets and refinable Functions, IEEE Trans. Signal Processing, vol.50, no. 3, pp. 520 – 527, 2002.
- [152] Paley R.E.A.C., and Wiener N., Fourier transforms in the complex domain, vol. 19, AMS, 1934.
- [153] https://www.xilinx.com/support/download/index.html/content/xilinx/en/downloadNv/vivado-design-tools/archive-ise.html